

Produtos com especificações especiais

Informações sobre modelos dedicados



Reduza os prazos de entrega para produtos com especificações especiais!

Entre em contato conosco para especificações especiais não listadas neste folheto.

Para especificações especiais frequentemente solicitadas, criamos números de modelo dedicados para facilitar o pedido.

ÍNDICE

- Tabela de características e modelos aplicáveis – P.1-4

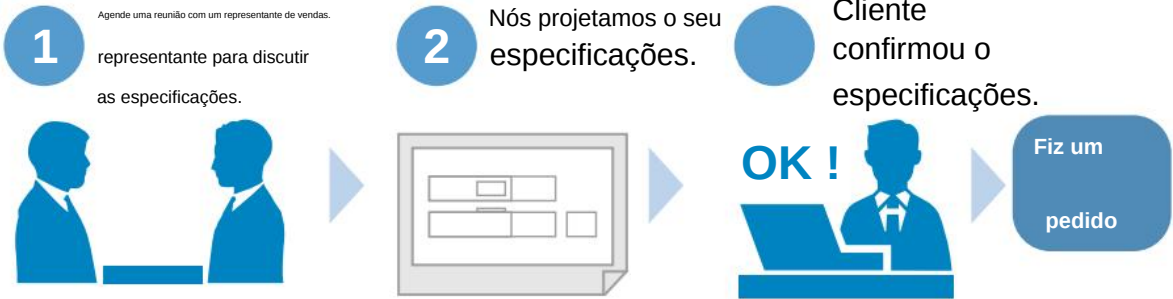
 - 1 Especificação da saída do cabo do atuador ÿÿÿÿ P.5-6
 - 2 Especificação de curso não padrão ÿÿÿ P.7-8
 - 3 Especificação de graxa não padronizada ÿÿÿ P.9-10
 - 4 Especificação de junta para purga de ar – P.11-12
 - 5 Especificação do bico de graxa de aço inoxidável – P.13-14
 - 6. Motor de montagem lateral com baixa emissão de poeira – P.15-16
- Especificações e dimensões da saída do cabo do atuador – P.17-18

Especificações e dimensões de curso não padronizadas – P.19-35

Especificação conjunta para purga de ar e dimensões – P.36-37

Redução do prazo de entrega

Antes...



De agora em...



Reduzir o prazo de entrega em 3 dias ou mais.

Pedido fácil

Basta especificar um número de modelo específico. na seção de opções!

Exemplo de identificação de modelo

RCP6 - SA7C - WA - 56P - 24 - 800 - P3 - S - **ZVL**

com especificação conjunta (lado esquerdo)

Modelos dedicados selecionáveis e modelos disponíveis

(Continua na próxima página)

- : Disponível
- : Não disponível dependendo das condições
- : Não disponível

1 ZAC03: Especificação da saída do cabo do atuador (comprimento do cabo 0,3m) ZAC20: Especificação da saída do cabo do atuador (comprimento do cabo 2,0 m)

	Robô cilíndrico/de eixo único ROBO																				
	S	R	R	T	EM	EM	S	R	R	T	EM	EM	S	R	R	T	EM	EM	S	R	R
	UM	UM	UM	UM	UM	UM	UM	UM	UM	UM	UM	UM	UM	UM	UM	UM	UM	UM	UM	UM	UM
ZAC03	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•
ZAC20	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•

* SA8 ÿ , RA8 ÿ , RRA8 ÿ , Os tipos WSA16 ÿ e WRA16 ÿ não estão disponíveis.
(Nota 1) Motores de montagem lateral com curso de 120 mm ou menor não são compatíveis com o flange "FL".

Páginas de referência P.5 e 6

2 ZLST: Especificação de curso não padrão

	Robô cilíndrico/de eixo único ROBO																				
	S	R	R	T	EM	EM	S	R	R	T	EM	EM	S	R	R	T	EM	EM	S	R	R
	UM	UM	UM	UM	UM	UM	UM	UM	UM	UM	UM	UM	UM	UM	UM	UM	UM	UM	UM	UM	UM
ZLST	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•

(Nota 1) Apenas a especificação WA (encoder absoluto sem bateria) está disponível.

Páginas de referência P.7 e 8

Especificamente, essas especificações são possíveis!

ao máximo a entrada de corpos estranhos no motor e nas peças de conexão do robô.

1 ZAC03 ou ZAC20 [Especificação da saída do cabo do atuador]

Páginas de referência P.5 e 6

especificação padrão.

2 ZLST [Não padrão] Especificações do curso]

Páginas de referência P.7 e 8

Modelos dedicados selecionáveis e modelos disponíveis

●

: Disponível

•

: Não disponível dependendo das condições

—

: Não disponível

- 3
- ZG1: Especificação de graxa não padronizada (graxa Kuroda C)
- ZG3: Especificação de graxa não padronizada (graxa AFF)
- ZG4: Especificação de graxa não padronizada (graxa AFE-CA)

Robô cilíndrico/de eixo único ROBO

	RCP6						RCP6S						RCP6 CR	RCP6S CR	RCS4						RCS4 CR	IS(P)B (Nota 2)	IS(P)DB (Nota 2)	IS(P)DB CR (Nota 2)
	S UM (Nota 1)	R UM	R R UM	T UM	EM S UM (Nota 1)	EM R UM	S UM (Nota 1)	R UM	R R UM	T UM	EM S UM (Nota 1)	EM R UM	S UM	EM S UM	S UM	R UM	R R UM	T UM	EM S UM	EM R UM	S UM	EM S UM		
ZG1 •		●	●	●	●	●		●	●	●	●	●	—	—	—	●	●	●	●	●	●	—	—	—
ZG3 •		●	●	●	●	●		●	●	●	●	●	—	—	—	●	●	●	●	●	●	—	—	—
ZG4 •		●	●	●	●	●		●	●	●	●	●	—	—	—	●	●	●	●	●	●	—	—	—

(Nota 1) ZG1, ZG3 e ZG4 não podem ser selecionados para o tipo de motor reto. Selecione as opções padrão G1, G3 e G4.
(Nota 2) Apenas a especificação WA (encoder absoluto sem bateria) está disponível.

ELECILINDRO

	Slider (Nota 3)	Especificação do motor lateral deslizante (Nota 3)	Especificações para salas limpas	Transmissão por correia deslizante grande (Nota 3)	Cilindro radial		Mesa
	(D)S3y(A) / (D)S4y(A) (D)S6y(A) / (D)S7y(A) (D)S6(X)yAH / (D)S7(X)yAH S8(X)y(A) (D)WS10 / (D)WS12	(D)S3y(A)R / (D)S4y(A)R (D)S6y(A)R / (D)S7y(A)R (D)S6(X)yAHR (D)S7(X)yAHR S8(X)y(A)R (D)WS10yR / (D)WS12yR	(D)S3y(A)CR / (D)S4y(A)CR (D)S6y(A)CR / (D)S7y(A)CR (D)S6(X)yAHR (D)S7(X)yAHR S8(X)y(A)CR (D)WS10yCR / (D)WS12yCR	S10(X) / S13(X) S15(X) S18(X) (LP) (D)B6 / (D)B7 B8S(S) (U)	(D)RR4y(R) (D)RR6y(R) (D)RR7y(R) (D)RR6(X)yAH(R) (D)RR7(X)yAH(R) RR8y(R)/RR10y(R)	(D)RR3y(R)	TC4 / TC5 TW4 / TW5
ZG1	— (Nota 4)	●	—	●	●	●	●
ZG3	●	●	●	●	●	●	●
ZG4	●	●	●	●	●	●	●

(Nota 3) A especificação de controle deslizante duplo não está disponível.
(Nota 4) ZG1 não pode ser selecionado. Selecione a opção padrão G1.

Páginas de referência P.9 e 10

- 4
- ZVL: Especificação com junta (lado esquerdo)
- ZVR: Especificação com junta (lado direito)

Robô cilíndrico/de eixo único ROBO

	RCP6						RCP6S						RCP6 CR	RCP6S CR	RCS4						RCS4 CR	IS(P)B	IS(P)DB (Nota 1)	IS(P)DB CR
	S UM	R UM	R R UM	T UM	EM S UM	EM R UM	S UM	R UM	R R UM	T UM	EM S UM	EM R UM	S UM	EM S UM	S UM	R UM	R R UM	T UM	EM S UM	EM R UM	S UM	EM S UM		
ZVL •		—	—	—	●	●	—	—	—	—	●	—	—	—	—	●	—	—	—	—	—	—	●	—
ZVR •		—	—	—	●	●	—	—	—	—	●	—	—	—	—	●	—	—	—	—	—	—	●	—

* Para a especificação de motor montado lateralmente, a especificação com junta é o lado esquerdo (ZVL) quando o motor montado lateralmente à esquerda (ML) é selecionado. Quando o lado direito (MR) é selecionado, a especificação com junta do lado direito (ZVR) não pode ser selecionada.
(Nota 1) Apenas a especificação WA (encoder absoluto sem bateria) está disponível.

ELECILINDRO

	Slider (Nota 2)	Especificação do motor lateral deslizante (Nota 3)	Especificações para salas limpas	Transmissão por correia deslizante grande	Cilindro radial		Mesa
	(D)S3y(A) / (D)S4y(A) (D)S6y(A) / (D)S7y(A) (D)S6(X)yAH / (D)S7(X)yAH S8(X)y(A) (D)WS10 / (D)WS12	(D)S3y(A)R / (D)S4y(A)R (D)S6y(A)R / (D)S7y(A)R (D)S6(X)yAHR (D)S7(X)yAHR S8(X)y(A)R (D)WS10yR / (D)WS12yR	(D)S3y(A)CR / (D)S4y(A)CR (D)S6y(A)CR / (D)S7y(A)CR (D)S6(X)yAHR (D)S7(X)yAHR S8(X)y(A)CR (D)WS10yCR / (D)WS12yCR	S10(X) / S13(X) S15(X) S18(X) (LP) (D)B6 / (D)B7 B8S(S) (U)	(D)RR4y(R) (D)RR6y(R) (D)RR7y(R) (D)RR6(X)yAH(R) (D)RR7(X)yAH(R) RR8y(R)/RR10y(R)	(D)RR3y(R)	TC4 / TC5 TW4 / TW5
ZVL	●	●	—	—	—	—	—
ZVR	●	●	—	—	—	—	—

(Nota 2) Quando o lado direito (MOR) é selecionado, a especificação com junta do lado direito (ZVR) não pode ser selecionada.
(Nota 3) Para o motor montado lateralmente, a especificação com junta é para o lado esquerdo (ZVL) quando a especificação do motor montado lateralmente (ML) é selecionada. Quando o lado direito (MR) é selecionado, a especificação com junta para o lado direito (ZVR) não pode ser selecionada.

Páginas de referência P.11 e 12

5 ZNS: Especificação do bico de graxa em aço inoxidável

Robô cilíndrico/de eixo único ROBO

	RCP6						RCP6S						RCP6 CR	RCP6S CR	RCS4						RCS4 CR	IS(P)B (Nota 1)	IS(P)DB (Nota 1)	IS(P)DB CR (Nota 1)
	S UM	R UM	R R UM	T UM	EM S UM	EM R UM	S UM	R UM	R R UM	T UM	EM S UM	EM R UM	S UM	EM S UM	S UM	R UM	R R UM	T UM	EM S UM	EM R UM	S UM	EM S UM		
ZNS	●	—	●	—	●	●	●	—	●	—	●	●	●	●	●	—	●	—	●	●	●	●	●	

(Nota 1) Apenas a especificação WA (encoder absoluto sem bateria) está disponível.

ELECILINDRO

	Slider	Especificação do motor lateral deslizante	Especificações para salas limpas	Transmissão por correia deslizante grande	Cilindro radial		Mesa
	(D)S3y(A) / (D)S4y(A) (D)S6y(A) / (D)S7y(A) (D)S6(X)yAH / (D)S7(X)yAH S8(X)y(A) (D)WS10 / (D)WS12	(D)S3y(A)R / (D)S4y(A)R (D)S6y(A)R / (D)S7y(A)R (D)S6(X)yAHR (D)S7(X)yAHR S8(X)y(A)R (D)WS10yR / (D)WS12yR	(D)S3y(A)CR / (D)S4y(A)CR (D)S6y(A)CR / (D)S7y(A)CR (D)S6(X)yAHR (D)S7(X)yAHR S8(X)y(A)CR (D)WS10yCR / (D)WS12yCR	S10(X) / S13(X) S15(X) S18(X) (LP) (D)B6 / (D)B7 B8S(S) (U)	(D)RR4y(R) (D)RR6y(R) (D)RR7y(R) (D)RR6(X)yAH(R) (D)RR7(X)yAH(R) RR8y(R)/RR10y(R)	(D)RR3y(R)	TC4 / TC5 TW4 / TW5
ZNS	●	●	●	●	●	—	—

Páginas de referência P.13 e 14



Especificamente, essas especificações são possíveis!

sua aplicação.

- 3
- ZG1, ZG3 ou ZG4
- [Especificação de graxa não padronizada]

Páginas de referência p.9 e 10

ao máximo a entrada de corpos estranhos no motor e nas peças de conexão do robô.

- 4
- ZVL ou ZVR
- [Especificação conjunta para purga de ar]

Páginas de referência P.11 e 12

materiais à base de cobre para o bico de lubrificação.

- 5
- ZNS
- [Especificação do bico de graxa de aço inoxidável]

Páginas de referência P.13 e 14

especificação de baixa emissão de poeira para o tipo de motor de montagem lateral. [Baixa emissão de poeira para o motor montado lateralmente]

- 6
- * ZVL ou ZVR [especificação com junta]
- * ZG1, ZG3 ou ZG4
- [Especificação de graxa não padronizada (baixa emissão de poeira)]
- * SR (opção padrão)
- [Especificação do rolete deslizante]

Páginas de referência P.15 e 16

Cuidado

* Os modelos específicos descritos neste catálogo são produtos com especificações especiais. O serviço pós-venda é equivalente ao dos produtos padrão. No entanto, problemas causados por condições de uso e especificações especiais não são cobertos pela garantia. Certifique-se de selecionar os produtos após verificar cuidadosamente a compatibilidade.
* Consulte os catálogos e manuais dos modelos padrão para obter especificações e precauções não especificadas neste catálogo.
* Dados CAD dedicados estão disponíveis. Entre em contato com os representantes de vendas da IAI para obter mais detalhes.

1. Especificação da saída do cabo do atuador

Vista externa nas
páginas 17-18.

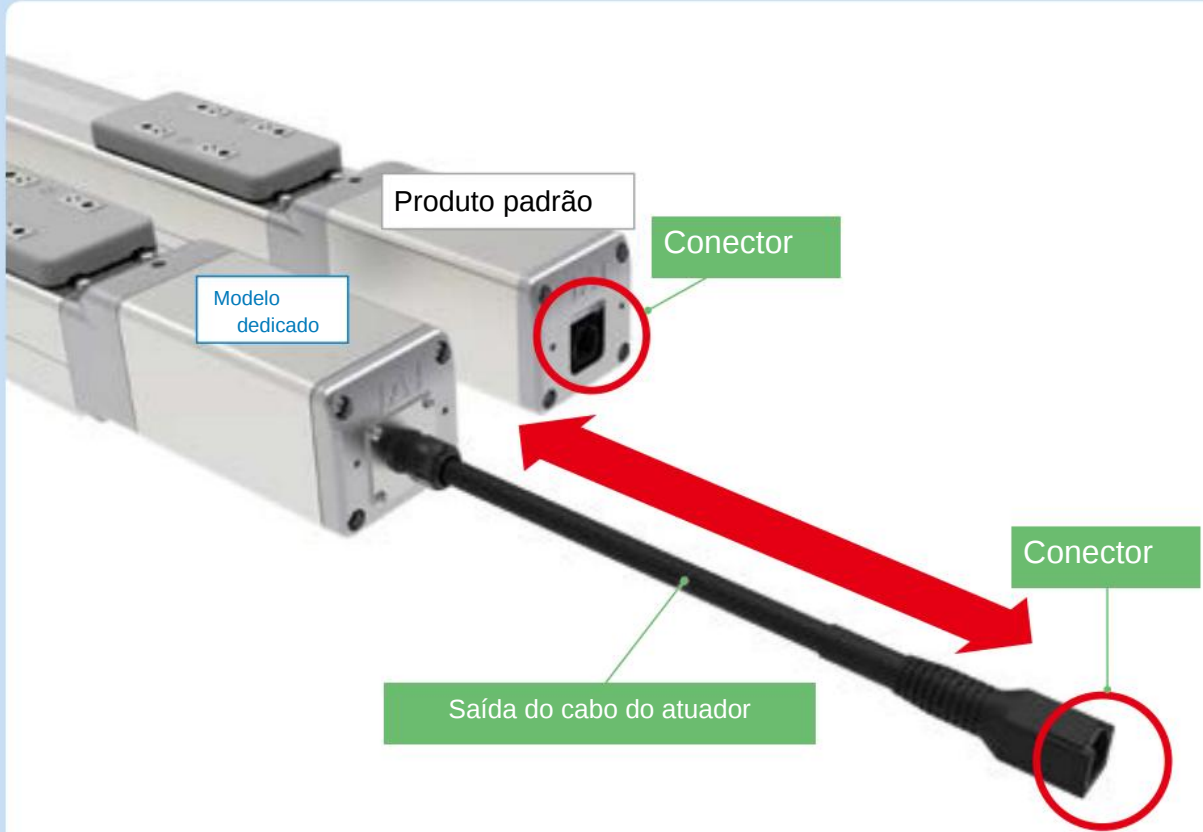
ZAC03/ZAC20

Recomendado para estes usuários!



Para evitar a contaminação por corpos estranhos no motor e no conector do robô.
tanto quanto possível.

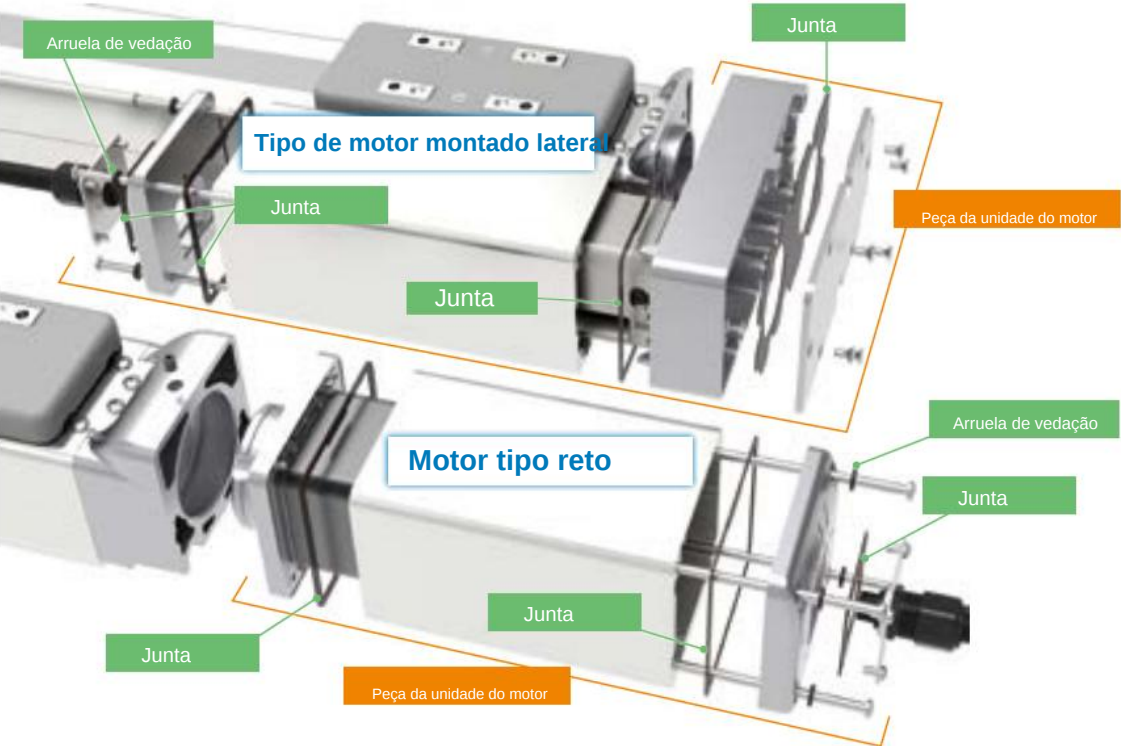
O cabo do atuador é removido para que o conector possa ser afastado da unidade principal.
É compatível com a direção de saída de cabos opcional.
Espera-se também que a junta reduza a contaminação por corpos estranhos na unidade do motor.



Cuidado

Devido à limitação da velocidade crítica do fuso de esferas, a velocidade máxima é inferior à especificação padrão.

Estrutura mecânica da parte da unidade motora



Graças ao melhor desempenho de vedação da unidade motora, é difícil a entrada de corpos estranhos.

Modelos disponíveis

Série RCP6

Os tipos SA8ÿ, RA8ÿ, RRA8ÿ, WSA16ÿ e WRA16ÿ não estão disponíveis.
Os motores RAÿR, RRAÿR e WRAÿR (tipo de motor com haste e montagem lateral) com curso de 120 mm ou menor não são compatíveis com a opção de flange.

Consulte as páginas 17 e 18 para obter as dimensões.

Comprimento do cabo selecionável e modelos dedicados. Modelo comprimento do cabo 0,3 m: dedicado: **ZAC03**, comprimento do cabo 2,0 m: Modelo dedicado: **ZAC20**,

Método de encomenda: Especifique o modelo específico com o comprimento de cabo desejado na seção de opções.

Exemplo de
identificação de modelo

RCP6-SA7C-WA- 56P - 24-800 -P3- S -**ZAC03**

Seção de opções

ÿ

2. Especificação de curso não padrão

Vista externa sobre
P.19-35

ZLST

Recomendado para estes usuários!



Para usar traços mais longos do que o padrão.

Esta especificação visa aumentar o curso em relação ao padrão.



Cuidado

Disponível para os tipos de controle deslizante.
A velocidade máxima será inferior à especificação padrão devido à limitação da velocidade crítica do fuso de esferas.

Modelos disponíveis

Série	Tipo	Ação disponível	Páginas de referência para dimensões externas
RCP6 RCP6CR (Apenas o SA7C está disponível para RCP6CR)	SA4C / SA4R	550~600mm	P.19
	SA6C / SA6R	850~1000mm	P.20
	SA7C / SA7R	850~1100mm	P.21
	SA8C / SA8R	1150~1300mm	P.22
RCP6S RCP6SCR (Apenas o SA7C está disponível para RCP6SCR)	SA4C / SA4R	550~600mm	P.23
	SA6C / SA6R	850~1000mm	P.24
	SA7C / SA7R	850~1100mm	P.25
	SA8C / SA8R	1150~1300mm	P.26
RCS4 RCS4CR (Apenas o SA7C está disponível para RCS4CR)	SA4C / SA4R	550~800mm	P.27
	SA6C / SA6R	850~1000mm	P.28
	SA7C / SA7R	850~1200mm	P.29
	SA8C / SA8R	1150~1300mm	P.30
ISB ISPDB (Nota 1)	SXM	950~1100mm	P.31
	SXL	930~1080mm	
	MXM	1150~1300mm	P.32
	MXL	1120~1270mm	
	LXM	1350~1600mm	P.33
ISDB ISPDB ISDBCR ISPDBCR (Nota 1)	640	1320~1570mm	
	S	850~1100mm	P.34
	M	1150~1300mm	
	L	1350~1600mm	P.35

* Consulte as páginas de referência individuais para obter informações sobre o cabo disponível, as dimensões e a velocidade máxima.
(Nota 1) Apenas a especificação WA (encoder absoluto sem bateria) está disponível.

Método de pedido

Especifique “ZLST” na seção de opções e insira a sequência de traços desejada na seção de ordem dos traços.

Exemplo
de modelo
identificação

RCP6 - SA7C - WA - 56P - 24 - 1000 - P3 - S - ZLST

Seção de acidente vascular cerebral

golpe desejado

Seção de opções

3. Especificação de graxa não padronizada

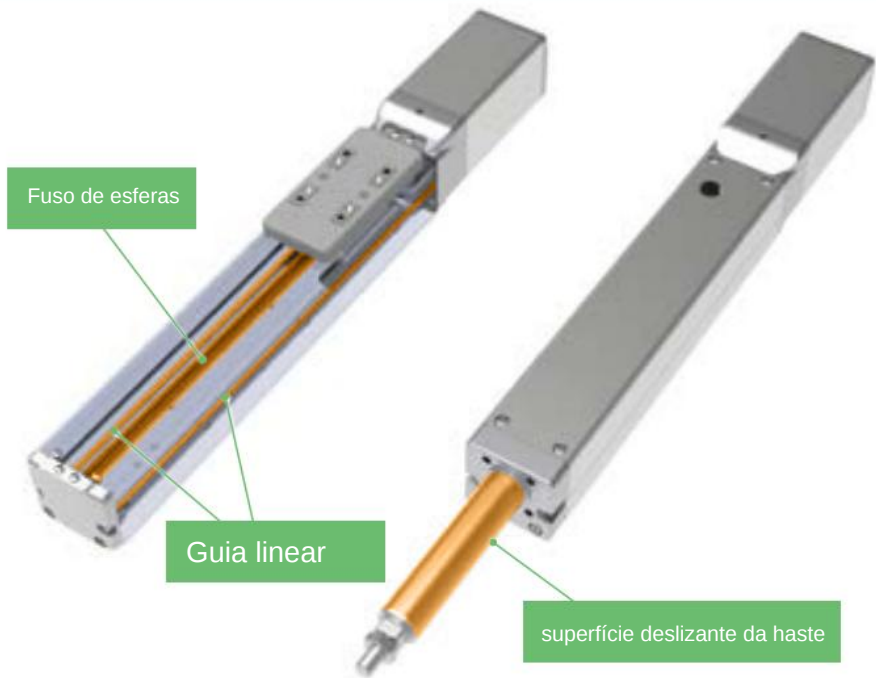
ZG1/ZG3/ZG4

Recomendado para estes usuários!



Quero usar outra graxa que seja mais adequada para a minha aplicação.

Esta especificação permite alterar a graxa aplicada ao fuso de esferas, à guia linear e às superfícies deslizantes da haste do atuador.



Graxas disponíveis Tipos de graxa selecionáveis:

- Graxa Kuroda C (graxa de baixa emissão de poeira para salas limpas) → Modelo dedicado: **ZG1**
- Graxa AFF (graxa de baixa emissão de poeira para salas limpas) → Modelo específico: **ZG3**
- Graxa AFE-CA (graxa de baixa emissão de poeira para salas limpas) → afetar o modelo específico: **ZG4**

Cuidado

Observação:
A aplicação de uma graxa não padrão pode aumentar a resistência ao deslizamento e Especificações do produto, como carga útil, velocidade, aceleração e vida útil.

Método de pedido: Especifique o tipo específico de graxa desejada na coluna de opções.

Exemplo de identificação de modelo

RCP6-SA7C-WA- 56P - 24-800 - P3 - S - **ZG3**

Seção de opções

ŷ

Modelos disponíveis

ROBO Cilindro / Robô de eixo único ELECYLINDER

Série	Tipo	Observações	Série	Tipo	Observações
RCP6 RCP6S	SA4R/WSA10R	Três tipos de graxa podem ser selecionados como padrão para SAŷC/ WSAŷC (tipo deslizante / motor reto) e RCP6CR.	CE (Nota 2)	(D)S3ŷ(A) (D)S4ŷ(A)	A opção ZG1 não pode ser selecionada. Selecione a opção padrão G1.
	SA6R/WSA12R			(D)S6ŷ(A) / (D)S7ŷ(A) S8(X)ŷ(A)	
	SA7R/WSA14R			(D)S6(X)ŷAH (D)S7(X)ŷAH	
	SA8R/WSA16R			(D)WS10 / (D)WS12	
	RA4ŷ/RR4ŷ/WRA10ŷ			(D)S3ŷ(A)R (D)S4ŷ(A)R	ZG1 não pode ser selecionado devido a A graxa Kuroda C é padrão.
	RA6ŷ/RR6ŷ/WRA12ŷ			(D)S6ŷ(A)R / (D)S7ŷ(A)R S8(X)ŷ(A)R	
	RA7ŷ/RR7ŷ/WRA14ŷ			(D)S6(X)ŷAHR (D)S7(X)ŷAHR	
	RA8ŷ/RR8ŷ/WRA16ŷ			(D)WS10ŷR (D)WS12ŷR	
RCS4	TA4ŷ/TA6ŷ/TA7ŷ			(D)S3ŷ(A)CR (D)S4ŷ(A)CR	
	SA4ŷ/WSA10ŷ			(D)S6ŷ(A)CR (D)S7ŷ(A)CR S8(X)ŷ(A)CR	
	SA6ŷ/WSA12ŷ (exceto para chumbo 30mm)			(D)S6(X)ŷAHR (D)S7(X)ŷAHR	
	SA7ŷ/WSA14ŷ (exceto para chumbo 36mm)			(D)WS10ŷCR (D)WS12ŷCR	
	SA8ŷ/WSA16ŷ (exceto para chumbo 48mm)			S10(X) / S13(X) S15(X) / S18(X) (LP)	
	RA4ŷ/RR4ŷ/WRA10ŷ			(D)B6/(D)B7/B8S(S) (U)	
	RA6ŷ/RR6ŷ/WRA12ŷ			(D)RR3ŷ(R) / (D)RR4ŷ(R) (D)RR6ŷ(R) / (D)RR7ŷ(R) RR8ŷ(R) / RR10ŷ(R)	Quando a temperatura ambiente de operação for inferior a 10ŷ, o não padrão a especificação de graxa não pode ser selecionada para RR8 ŷ (R) e RR10 ŷ (R).
	RA7ŷ/RR7ŷ/WRA14ŷ			(D)RR6(X)ŷAH(R) (D)RR7(X)ŷAH(R)	
RCS4CR	RA8ŷ/RR8ŷ/WRA16ŷ	A opção ZG1 não pode ser selecionada porque a graxa Kuroda C é padrão.		TC4 / TC5 / TW4 / TW5	
	TA4ŷ/TA6ŷ/TA7ŷ				
	SA4C/WSA10C				
	SA6C/WSA12C				
ISB ISPB (Nota 1)	SA7C/WSA14C	A opção ZG1 não pode ser selecionada porque a graxa Kuroda C é padrão.			
	SA8C/WSA16C				
	SXM/SXL (exceto para chumbo 36mm)				
	MXM/MXL/MXMX (exceto para chumbo 48mm)				
ISDB ISPDB (Nota 1)	LXM/LXL/LXMX/LXUWX				
	S (exceto para chumbo 36mm)				
	M/MX (exceto para chumbo 48mm)				
ISDBC ISPDBC (Nota 1)	L/LX				
	P/M/MX/G/LX				

(Nota 1) Apenas a especificação WA (encoder absoluto sem bateria) está disponível.

(Nota 2) A especificação de controle deslizante duplo não está disponível.

Atenção na seleção das opções de graxa GZ1, ZG3 e ZG4 (especificações não padronizadas).

Ao operar em temperaturas ambientes de 10°C ou menos, utilize a velocidade especificada abaixo ou uma velocidade inferior.

EC-(D)S6(X)ŷAHR	EC-(D)S7(X)ŷAHR	EC-(D)RR6ŷAHR	EC-(D)RR7ŷAHR	EC-B8S(U)
* Avanço 20: 600 mm/s ou menos	* Lead 24: 640 mm/s ou menos	* Avanço 20: 600 mm/s ou menos	* Lead 24: 640 mm/s ou menos	* Cabo de 1400 mm ou menos
* Avanço 12: 360 mm/s ou menos	* Avanço 16: 420 mm/s ou menos	* Avanço 12: 360 mm/s ou menos	* Avanço 16: 420 mm/s ou menos	EC-RR8 *Apenas para motores retos
* Avanço 6: 180 mm/s ou menos	* Avanço 8: 210 mm/s ou menos	* Avanço 6: 180 mm/s ou menos	* Avanço 8: 210 mm/s ou menos	* Avanço 10: 260 mm/s ou menos
* Etapa 3: 90 mm/s ou menos	* Ponta 4: 105 mm/s ou menos	* Etapa 3: 90 mm/s ou menos	* Ponta 4: 105 mm/s ou menos	* Avanço 5: 140 mm/s ou menos

*Apenas o EC-RR8 não requer uma temperatura de 10°C ou menos.

4 Especificação de junta para purga de ar

Vista externa sobre
Págs. 36-37

ZVL/ZVR

Recomendado para estes usuários!



Para evitar ao máximo a entrada de objetos estranhos no corpo do robô.

Uma junta é adicionada na superfície lateral do atuador.
Ao fornecer ar pelas juntas para aumentar a pressão interna do atuador, espera-se reduzir a contaminação por corpos estranhos.



Cuidado

Utilize ar limpo e seco, sem óleo de compressor, para a purga de ar. Dependendo da qualidade do ar, isso pode causar mau funcionamento. Além disso, se a pressão do ar comprimido for muito alta, pode fazer com que a chapa de aço inoxidável se levante. Observe que não podemos garantir o nível de proteção.

Diagrama para supressão da intrusão de matéria estranha



A pressão interna do atuador será aumentada pelo fornecimento de ar através da junta.

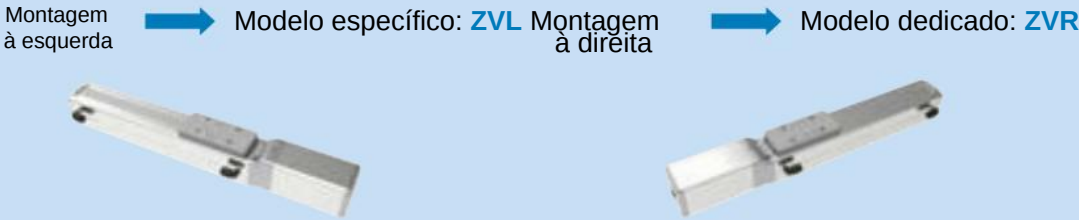
Modelos compatíveis

Séries RCP6/RCS4, tipos deslizante/deslizante amplo e série ISDB (Nota 1)
ELETROCILINDRO S3 (Nota 2), S4, S6, S7, S8, WS10, WS12

*Especificações para salas limpas não incluídas.
* No caso da especificação de motor montado lateralmente, se o motor estiver montado à esquerda (ML), a especificação com junta à esquerda (ZVL) não poderá ser selecionada. Se o motor estiver montado à direita (MR), a especificação com junta à direita (ZVR) não poderá ser selecionada.
(Nota 1) Este produto é compatível apenas com a especificação WA (encoder absoluto sem bateria).
(Nota 2) No caso de S3yA, se o motor for montado lateralmente à esquerda (MOL), a especificação com junta do lado esquerdo (ZVL) não poderá ser selecionada. Se o motor for montado lateralmente à direita (MOR), a especificação com junta do lado direito (ZVR) não poderá ser selecionada.

Consulte as páginas 36 a 37 para obter as dimensões das juntas e o diâmetro externo do tubo de conexão.

Direção da montagem conjunta e modelos dedicados



Método de encomenda: Especifique o modelo específico da direção de montagem da junta na seção de opções.

Exemplo de identificação de modelo

RCP6 - SA7C - WA - 56P - 24 - 800 - P3 - S - ZVL

Seção de opções



Especificação do bico de graxa de aço inoxidável 5

ZSN

Recomendado para estes usuários!



Não utilize materiais à base de cobre para o bico de lubrificação.

Substituir o bico de graxa de latão por um de aço inoxidável.

O bico de lubrificação pode ou não estar exposto externamente, dependendo do modelo.

O bico de lubrificação não fica exposto externamente.

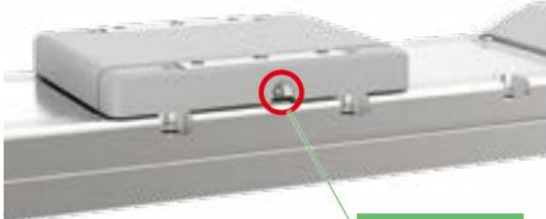
[Exemplo] RCP6-SA6C



Bico de graxa
(Não exposto
externamente)

O bico de lubrificação fica exposto externamente.

[Exemplo] RCP6-WSA14C



Bico de graxa
(Exposto
externamente)

O bico de lubrificação não fica exposto externamente.

[Exemplo] EC-S6



Bico de graxa
(Não exposto
externamente)

O bico de lubrificação fica exposto externamente.

[Exemplo] EC-WS12



Bico de graxa
(Exposto
externamente)

Modelos disponíveis

ROBO Cilindro / Robô de eixo único ELECYLINDER

Série	Tipo	Bico de lubrificação exposto externamente	Série	Tipo	Bico de lubrificação exposto externamente
RCP6 RCP6CR RCP6S RCP6SCR RCS4 RCS4CR Apenas SAYC e WSAyC estão disponíveis para a especificação CR.	SA4C / SA4R	Não	CE	(D)S3y(A) (Nota 2)	Não
	SA6C / SA6R			(D)S4y(A)	
	SA7C / SA7R			(D)S6y(A) / (D)S7y(A) S8(X)y(A)	
	SA8C / SA8R			(D)S6(X)yAH (D)S7(X)yAH	
	WSA10C / WSA10R	Sim		(D)WS10 / (D)WS12	Sim
	WSA12C / WSA12R			(D)S3y(A)R / (D)S4y(A)R	Não
	WSA14C / WSA14R			(D)S6y(A)R / (D)S7y(A)R S8(X)y(A)R	
	WSA16C / WSA16R			(D)S6(X)yAHR (D)S7(X)yAHR	
	RRA4C / RRA4R	Não		(D)WS10yR (D)WS12yR	Sim
	RRA6C / RRA6R			(D)S3y(A)CR (D)S4y(A)CR	Não
	RRA7C / RRA7R			(D)S6y(A)CR (D)S7y(A)CR S8(X)y(A)CR	
	RRA8C / RRA8R			(D)S6(X)yAHCR (D)S7(X)yAHCR	
	WRA10C / WRA10R			(D)WS10yCR (D)WS12yCR	
	WRA12C / WRA12R			S10(X) / S13(X) S15(X) / S18(X) (LP)	Sim
	WRA14C / WRA14R			(D)B6 / (D)B7	Não
	WRA16C / WRA16R			B8S(S) (U)	Sim
ISB	SXM / SXL	Sim		(D)RR4y(R) / (D)RR6y(R) (D)RR7y(R) / RR8y(R) RR10y(R)	Não
ISPB	MXM / MXL / MXMX			(D)RR6(X)yAH(R) (D)RR7(X)yAH(R)	
(Nota 1)	LXM / LXL LXMX / LXUWX				
ISDB	S	Sim (Capa protetora apenas para a superfície lateral)			
ISPDB	M / MX				
ISDBCR	L / LX				
ISPDBCR					
(Nota 1)					

(Nota 1) Apenas a especificação WA (encoder absoluto sem bateria) está disponível.

(Nota 2) O reabastecimento usando o bico de graxa como nos produtos padrão não é possível para o S3 y A.

Método de pedido: Especifique "ZNS" na seção de opções.

Exemplo de modelo
identificação

RCP6- WSA14C - WA - 56P - 16 - 500 - P3 - S - ZNS

Seção de opções

y

6. Motor de montagem lateral com especificação resistente à poeira

Vista externa sobre
Págs. 36-37

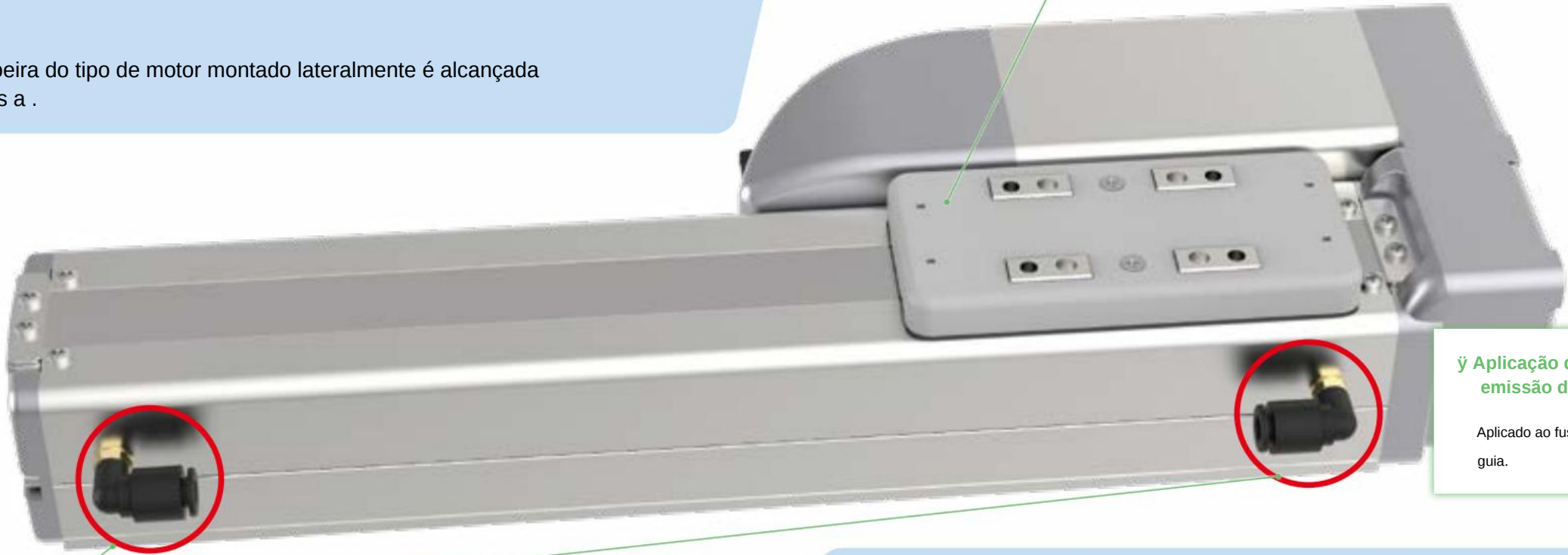
Recomendado para estes usuários!



Preciso de um motor montado lateralmente.
Tipo com especificação resistente
à poeira.

A especificação de baixa emissão de poeira do tipo de motor montado lateralmente é alcançada adicionando as seguintes especificações a .

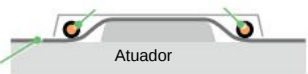
montado lateralmente
atuador tipo motor



•Especificações do rolete deslizante Opção padrão "SR"

A chapa de aço inoxidável do tipo rolo dificulta o processo.
para gerar poeira.

Chapa de aço inoxidável



• Aplicação de graxa com baixo emissão de poeira

Consulte a página 9.

Aplicado ao fuso de esferas e ao trilho guia.

•Com junta para sucção

Consulte a página 11.

As juntas são montadas para sucção de ar.
As conexões são as mesmas que para a purga de ar.
(O exemplo acima mostra a montagem à esquerda "ZVL".)

Modelos disponíveis

Consulte as histórias nas páginas 2 a 4. Para articulação de sucção: ZVL e ZVR e ZG1, ZG3 e ZG4 baixos.
Consulte as páginas 36 a 37 para obter as dimensões da junta e o diâmetro externo do tubo de conexão.

Método de pedido : Especifique SR-ZG•-ZV• na seção de opções. Valor na seção de traço.

Exemplo de
identificação de modelo

RCP6 - SA7R - WA - 56P - 24 - 800 - P3 - S - MR - SR-ZG1-ZVL

Seção de opções

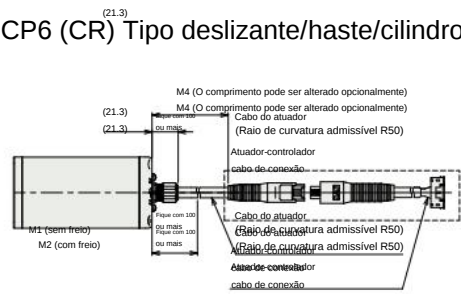
•

Cuidado

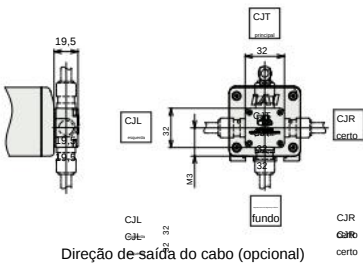
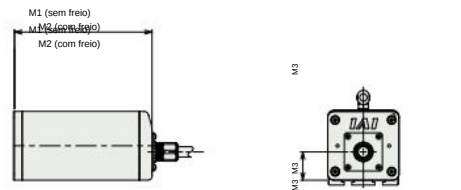
O motor de montagem lateral utiliza uma correia de distribuição, o que gera poeira devido à sua estrutura. Portanto, não podemos garantir a limpeza completa.

Opções da especificação de saída do cabo do atuador

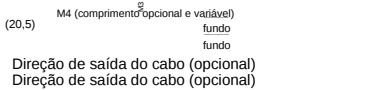
21.3
Série RCP6 (CR) Tipo deslizante/haste/cilindro radial/mesa (Motor reto)



Modelo	M1	M2	M3
RCP6(CR)-SA4C / RCP6-RA4C RCP6-RR4A C / RCP6-TA4C	125	156	22
RCP6(CR)-SA6C / RCP6-RA6C RCP6-RR6A C / RCP6-TA6C	112	153	23
RCP6(CR)-SA7C / RCP6-RA7C RCP6-RR7A C / RCP6-TA7C	139	189	23



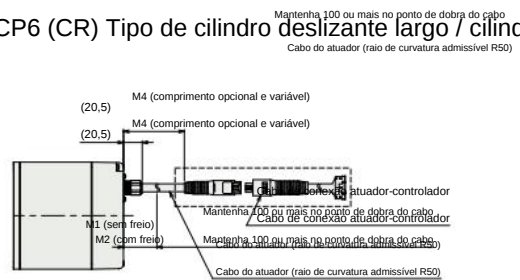
Direção de saída do cabo (opcional)



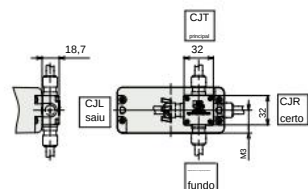
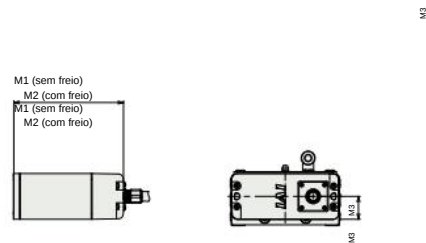
Direção de saída do cabo (opcional)
Direção de saída do cabo (opcional)

Cabo de conexão atuador-controlador

•Série RCP6 (CR) Tipo de cilindro deslizante largo / cilindro radial largo (motor reto)



Modelo	M1	M2	M3
RCP6(CR)-WSA10C / RCP6-WRA10C 131		161	20,5
RCP6(CR)-WSA12C / RCP6-WRA12C 119,8 169,8			25
RCP6(CR)-WSA14C / RCP6-WRA14C 148		198	31



Direção de saída do cabo (opcional)

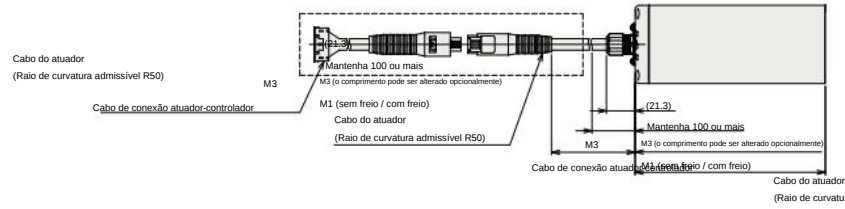
principal
CIT

32

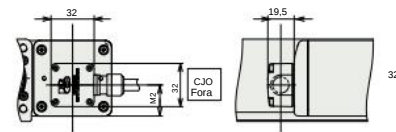
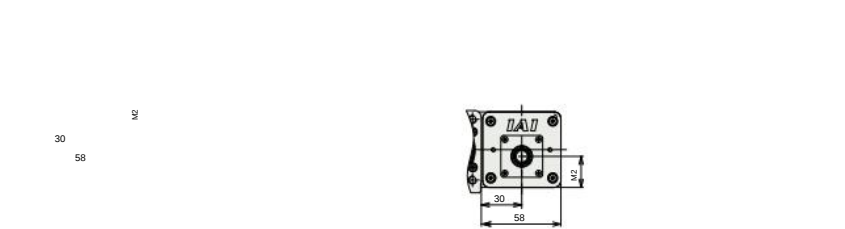
CJR

Opções da especificação de saída do cabo do atuador

•Série RCP6 (CR) Tipo deslizante/haste/cilindro radial/mesa (motor montado lateralmente)



Modelo	M1	M2
RCP6-SA4R / RCP6-RA4R RCP6-RA4R / RCP6-TA4R	145	20
RCP6-SA6R / RCP6-RA6R RCP6-RA6R / RCP6-TA6R	141	23
RCP6-SA7R / RCP6-RA7R RCP6-RA7R / RCP6-TA7R Manter 100 du mais ^(2,3)	169	34



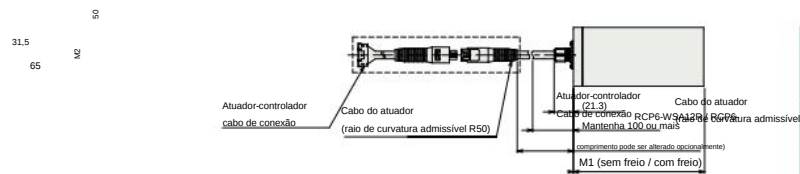
Direção de saída do cabo (opcional)



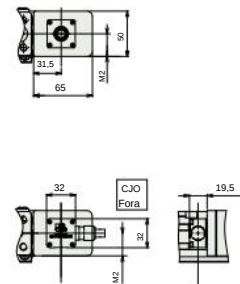
Direção de saída do cabo (opcional)

Direção de saída do cabo (opcional)

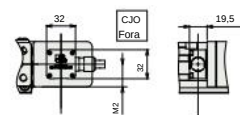
•Série RCP6 (CR) Tipo de cilindro radial largo com deslizador amplo (motor montado lateralmente)



Modelo	M1	M2
RCP6-WSA10R / RCP6-WRA10R (21.3)	145	20
ref R50) Mantenha 100 ou mais M2 (o comprimento pode ser alterado optionalmente) WRA12R M3 (o	145	25
M1 (sem freio / com freio) RCP6-WSA14R / RCP6-WRA14R	183	31



Direção de saída do cabo (opcional)



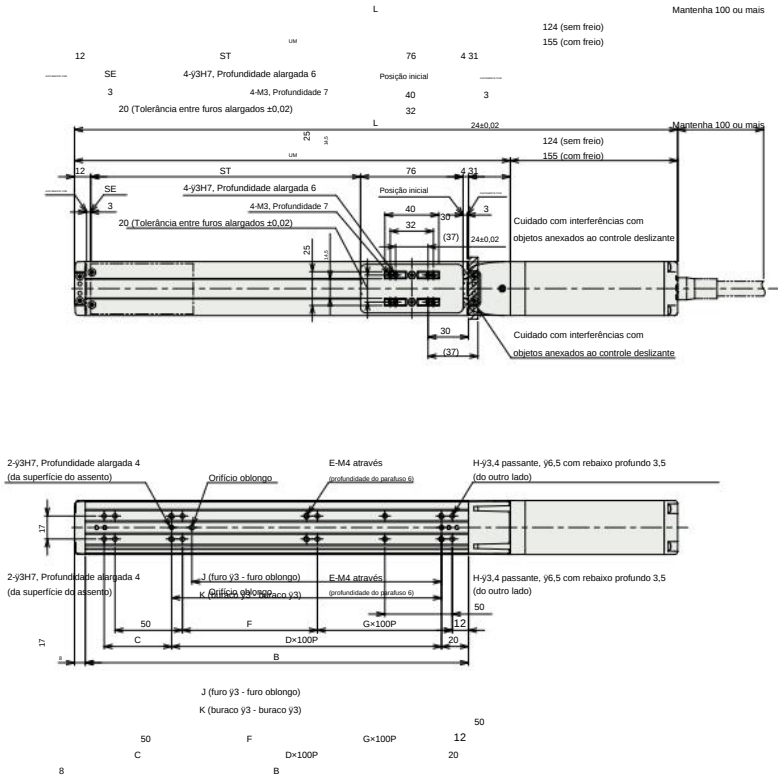
32 610

Direção de saída do cabo (opcional)

Especificação de curso não padrão Dimensões/Massa/Velocidade máxima

γRCP6-SA4C / RCP6CR-SA4C

L	AVC	550 600
	sem freio 797 847	
	com freio	828 878
	UM	673 723
B		634 684
C		100 50
D		5 6
E		14 16
F		50 100
G		5 5
H		18 18
J		485 585
K		500 600
Massa (kg)	sem freio 2.0 2.1	
	com freio 2.2 2.2	
máx. velocidade (mm/s)	Liderança 2.5	115 95
	Liderar 5	230 195
	Liderar 10	465 395
	Liderar 16	735 630



ST: Acidente vascular cerebral (AVC)

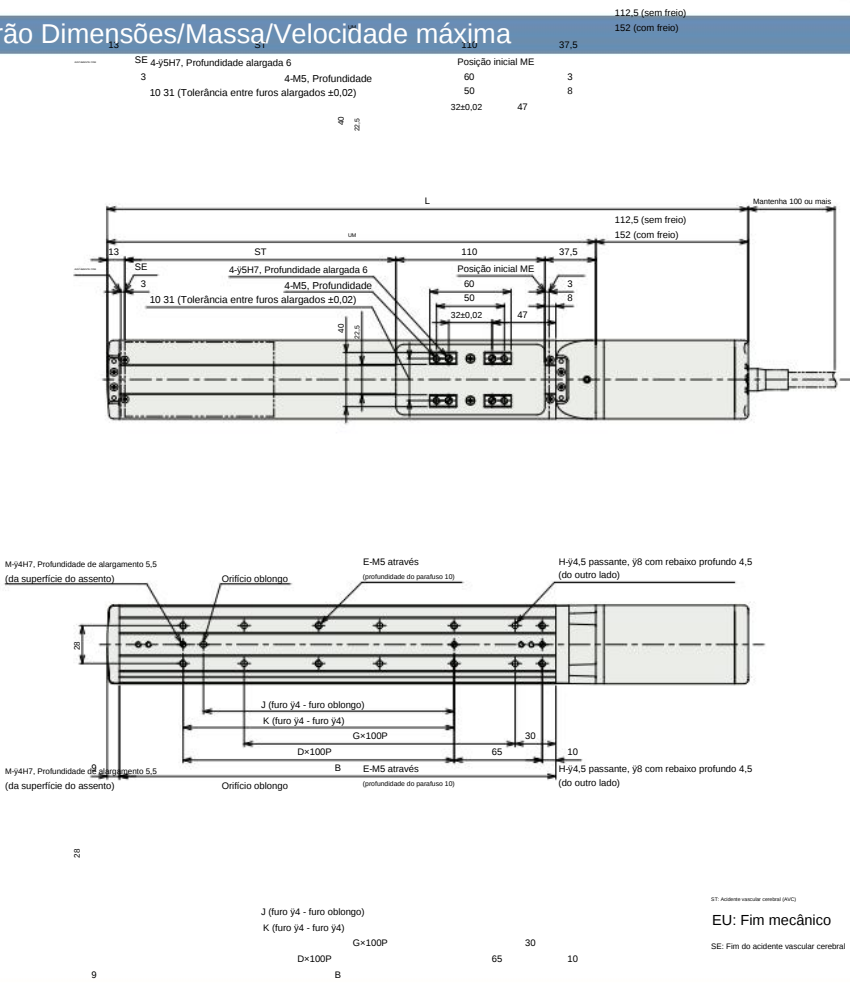
EU: Fim mecânico

SE: Fim do acidente vascular cerebral

Especificação de curso não padrão Dimensões/Massa/Velocidade máxima

γRCP6-SA6C / RCP6CR-SA6C

L	AVC	850 900 950 1000	
	sem freio	1123 1173 1223 1273	
	com freio 1162,5	1212,5 1262,5 1312,5	
	UM	1010,5 1060,5 1110,5 1160,5	
B		972 1022 1072 1122	
D		8 9 9 10	
E		20 22 22 24	
G		9 9 10 10	
H		20 20 22 22	
J		785 885 885 985	
K		800 900 900 1000	
M		3 3 3 3	
Massa (kg)	sem freio	4,7 4,9 5,0 5,2	
	com freio 5.0 5.1 5.3 5.4		
máx. velocidade (mm/s)	Liderar 3	Não suportado	
	Liderança 6	140 125	Não suportado
	Liderança 12	280 255 230 210	
	Liderança 20	515 465 420 380	



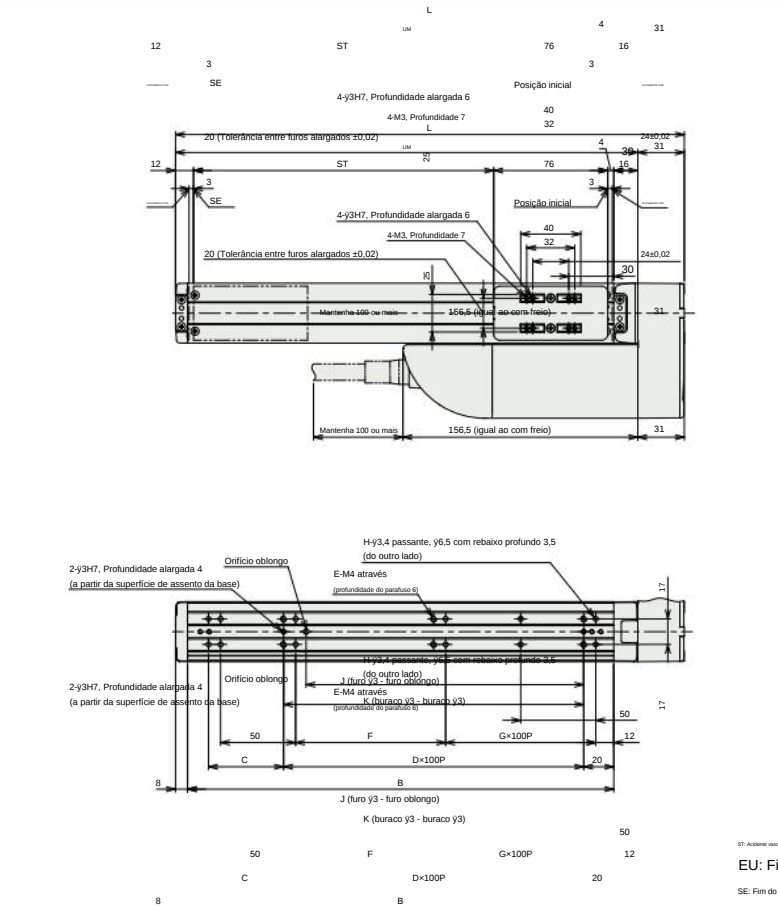
ST: Acidente vascular cerebral (AVC)

EU: Fim mecânico

SE: Fim do acidente vascular cerebral

γRCP6-SA4R

L	AVC	550 600
	L	689 739
	UM	658 708
	B	634 684
C		100 50
D		5 6
E		14 16
F		50 100
G		5 5
H		18 18
J		485 585
K		500 600
Massa (kg)	sem freio 2.2 2.3	
	com freio 2.3 2.3	
máx. velocidade (mm/s)	Liderança 2.5	115 95
	Liderar 5	230 195
	Liderar 10	465 395
	Liderar 16	735 630



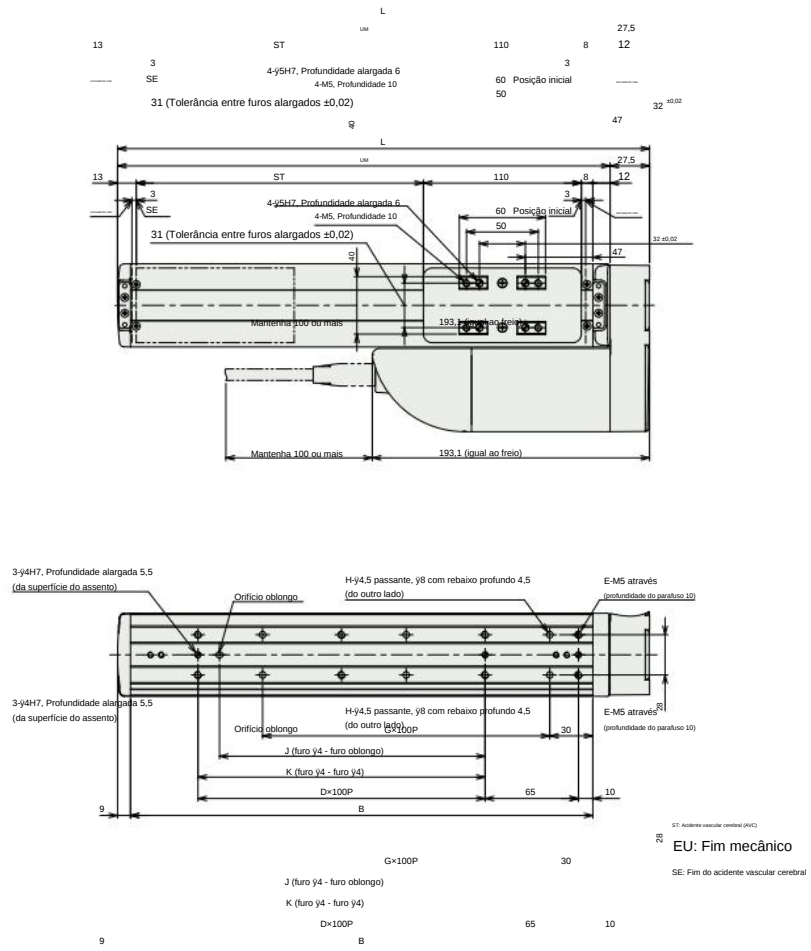
ST: Acidente vascular cerebral (AVC)

EU: Fim mecânico

SE: Fim do acidente vascular cerebral

γRCP6-SA6R

L	AVC	850 900 950 1000	
	L	1020,5 1070,5 1120,5 1170,5	
	UM	993 1043 1093 1143	
	B	972 1022 1072 1122	
D		8 9 9 10	
E		20 22 22 24	
G		9 9 10 10	
H		20 20 22 22	
J		785 885 885 985	
K		800 900 900 1000	
Massa (kg)	sem freio	5.0 5.2 5.4 5.5	
	com freio 5.1 5.3 5.4 5.6		
máx. velocidade (mm/s)	Lead 3	Não suportado	
	Liderança 6	140 125	Não suportado
	Liderança 12	280 255 230 210	
	Liderança 20	515 465 420 380	



ST: Acidente vascular cerebral (AVC)

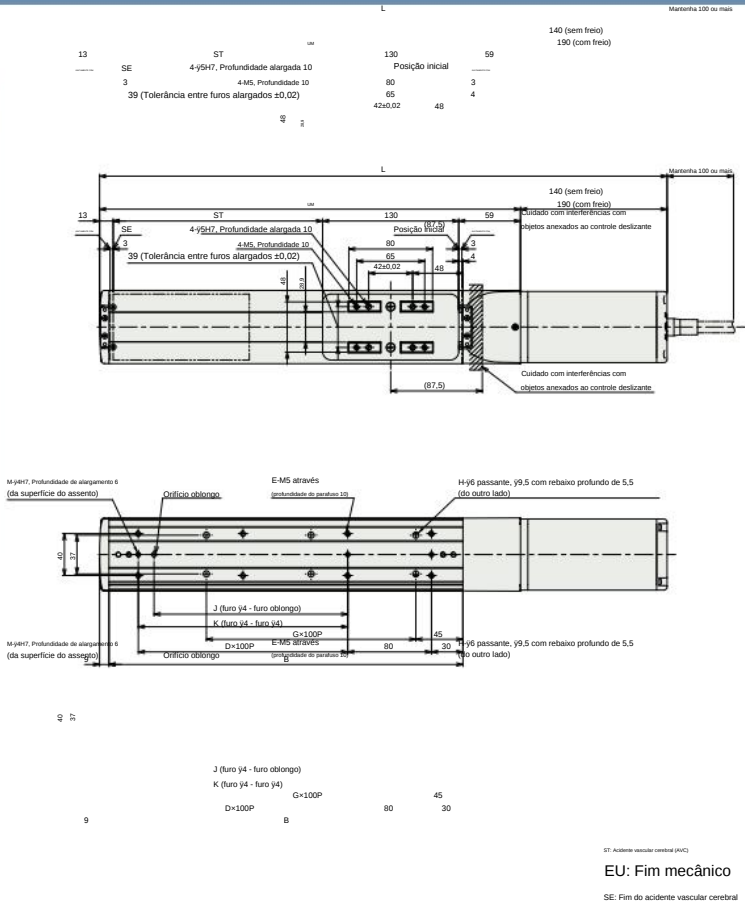
EU: Fim mecânico

SE: Fim do acidente vascular cerebral

Especificação de curso não padrão Dimensões/Massa/Velocidade máxima

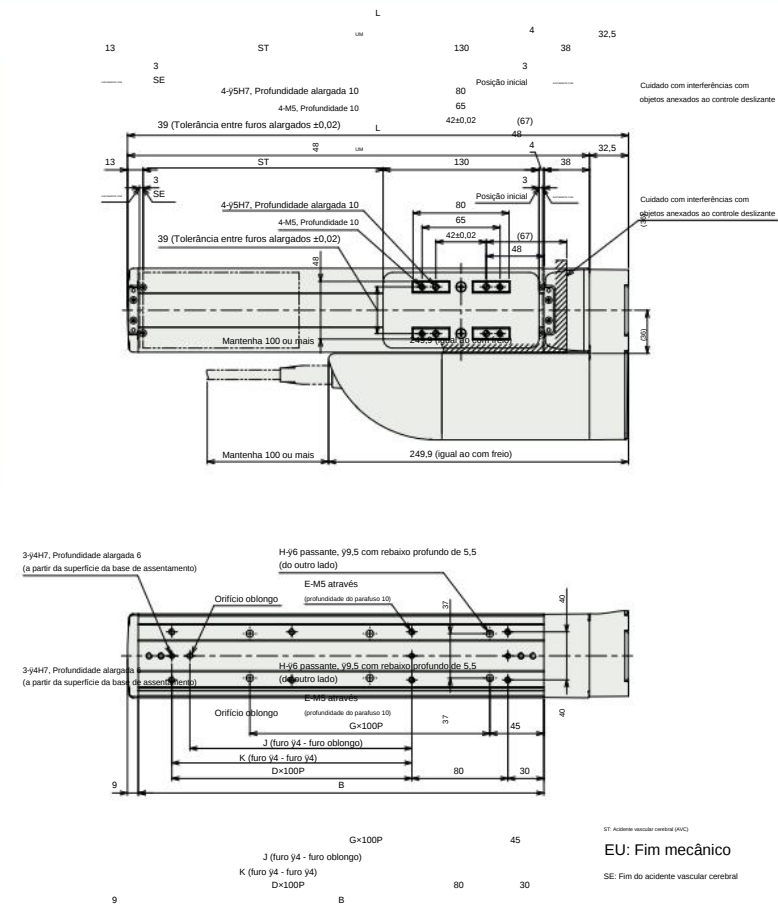
ÿRCP6-SA7C / RCP6CR-SA7C

L	AVC	850	900	950	1000	1050	1100	
	sem freio	1192	1242	1292	1342	1392	1442	
	com freio	1242	1292	1342	1392	1442	1492	
	UM	1052	1102	1152	1202	1252	1302	
	B	988	1038	1088	1138	1188	1238	
	D	8	9	9	10	10	11	
	E	20	22	22	24	24	26	
	G	9	9	9	10	10	11	11
	H	20	20	22	22	24	24	
	J	785	885	885	985	985	1085	
	K	800	900	900	1000	1000	1100	
	M	3	3	3	3	3	3	
Massa (kg)	sem freio	7,2	7,4	7,7	7,9	8,1	8,4	
	com freio	7,7	7,9	8,1	8,3	8,6	8,8	
máx. velocidade (mm/s)	Liderar 4	Não suportado						
	Liderar 8	220	200	Não suportado				
	Liderar 16	445	400	365	330	300	275	
	Liderar 24	680	615	555	505	460	425	



ÿRCP6-SA7R

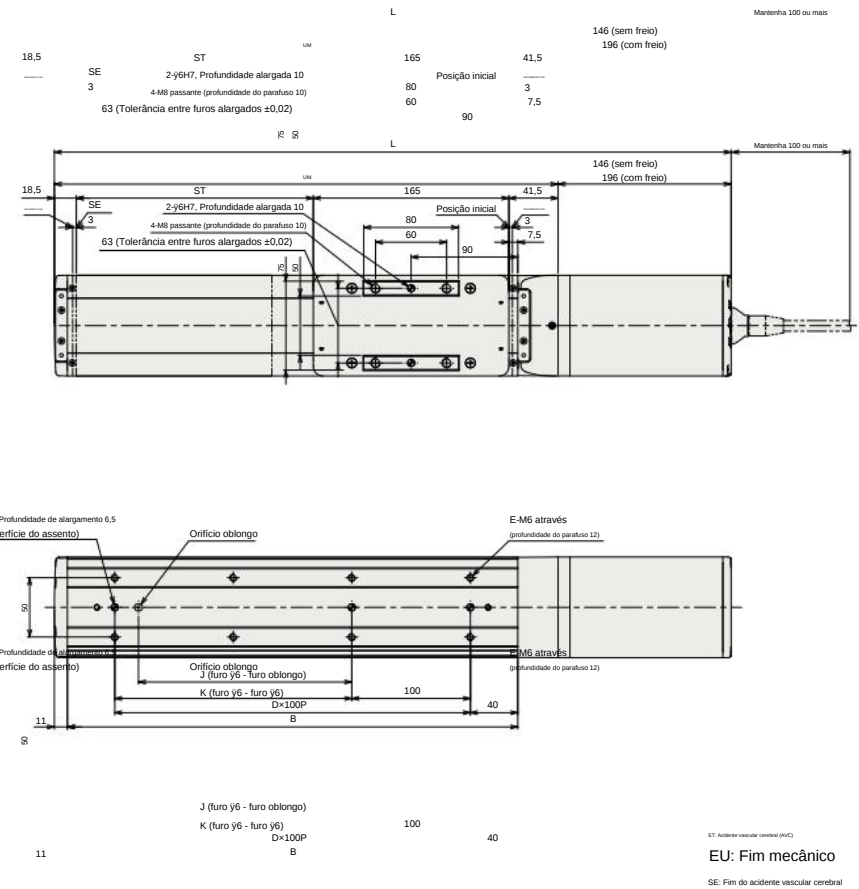
AVC		850	900	950	1000	1050	1100		
L		1067,5	1117,5	1167,5	1217,5	1267,5	1317,5		
UM		1035	1085	1135	1185	1235	1285		
B		988	1038	1088	1138	1188	1238		
D		8	9		9	10	10	11	
E		20	22	22	24	24	26		
G		9	9	10	10	11			11
H		20	20	22	22	24	24		
J		785	885	885	985	985	1085		
K		800	900	900	1000	1000	1100		
Massa (kg)	sem freio	7,8	8,0	8,3	8,5	8,7	8,9		
	com freio	7,9	8,1	8,4	8,6	8,8	9,0		
máx. velocidade (mm/s)	Liderar 4	Não suportado							
	Liderar 8	220	200	Não suportado					
	Liderar 16	445	400	365	330	300	275		
	Liderar 24	680	615	555	505	460	425		



Especificação de curso não padrão Dimensões/Massa/Velocidade máxima

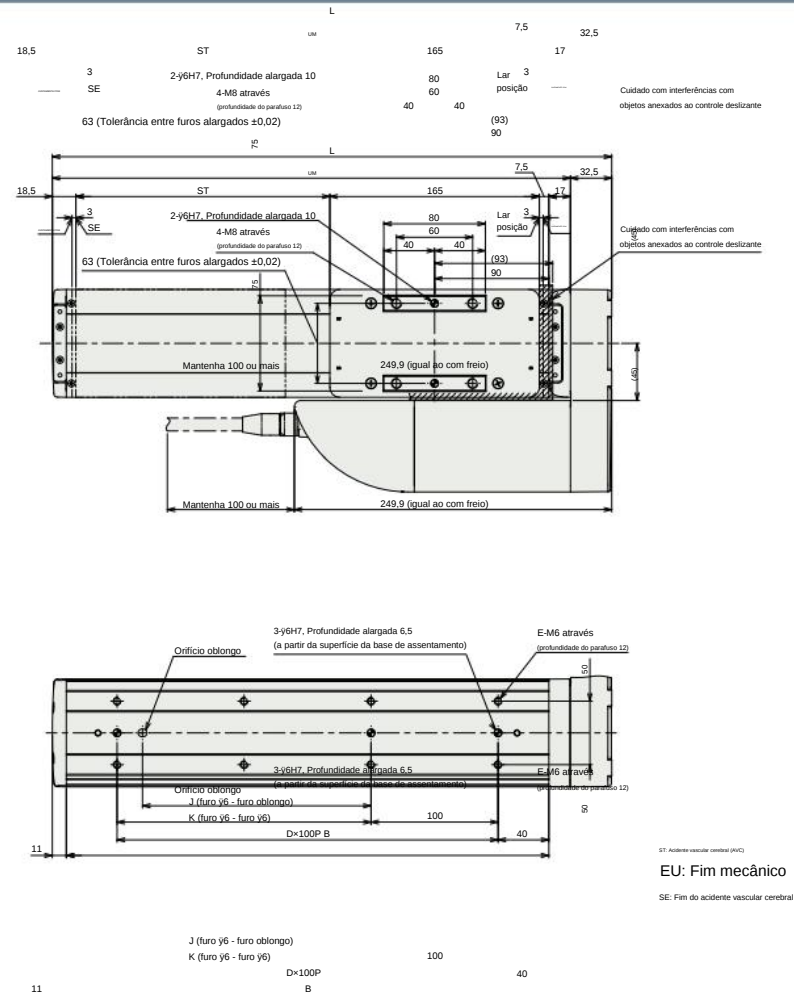
ýRCP6-SA8C / RCP6CR-SA8C

	AVC	1150	1200	1250	1300	
L	sem freio 1521 1571	1621	1671			
	com freio 1571	1621	1671	1721		
	UM	1375	1425	1475	1525	
	B	1330	1380	1430	1480	
	D	12	13	13	14	
	E	26	28	28	30	
	J	1080	1180	1180	1280	
	K	1100	1200	1200	1300	
	M	3	3	3		
Massa (kg)	sem freio 10,5 10,7	11,0	11,3			
	com freio 11,0 11,2	11,5	11,8			
máx. velocidade (mm/s)	Liderar 5	Não suportado				
	Liderar 10	200	185	170	160	
	Liderar 20	405	375	345	320	
	Liderar 30	610	565	525	485	



ÿRCP6-SA8R

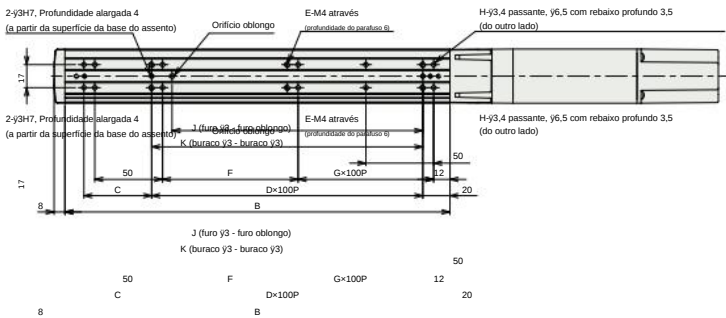
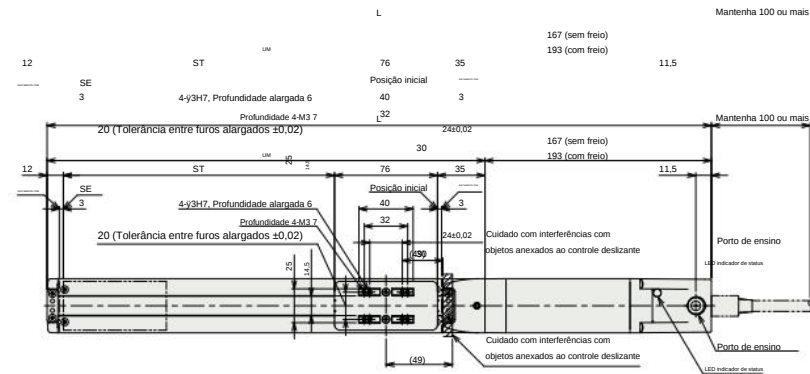
AVC		1150	1200	1250	1300	
L		1390,5	1440,5	1490,5	1540,5	
UM		1358	1408	1458	1508	
B		1330	1380	1430	1480	
D		12	13	13	14	
E		26	28	28	30	
J		1080	1180	1180	1280	
K		1100	1200	1200	1300	
Massa (kg)	sem freio	11,0	11,3	11,6	11,9	
	com freio	11,2	11,5	11,7	12,0	
máx. velocidade (mm/s)	Liderar 5	Não suportado				
	Liderar 10	200	185	170	160	
	Liderar 20	405	375	345	320	
	Liderar 30	610	565	525	485	



Especificação de curso não padrão Dimensões/Massa/Velocidade máxima

ÿRCP6S-SA4C / RCP6SCR-SA4C

	AVC	550 600	
L	sem freio 840 890		
	com freio	866 916	
	UM	673 723	
	B	634 684	
	C	100 50	
	D	5	6
	E	14 16	
	F	50 100	
	G	5	5
	H	18 18	
	J	485 585	
	K	500 600	
Massa (kg)	sem freio 2.2 2.3		
	com freio	2.3 2.4	
máx. velocidade (mm/s)	Liderança 2.5	115 95	
	Liderar 5	230 195	
	Liderar 10	465 395	
	Liderar 16	735 630	



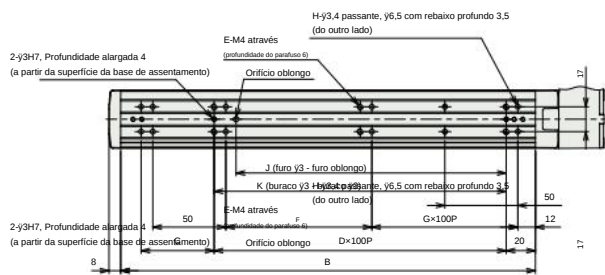
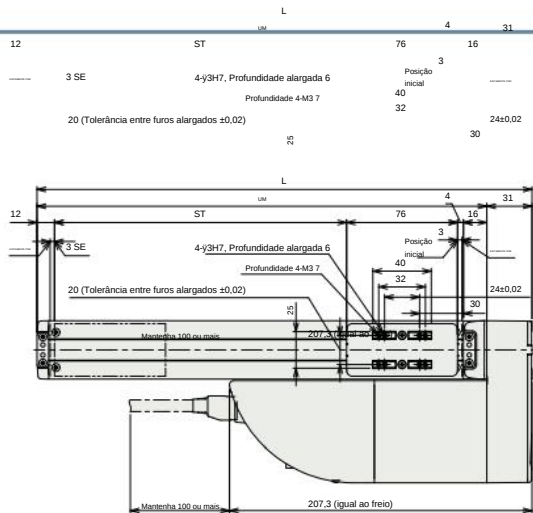
ST: Acidente vascular cerebral (AVC)

EU: Fim mecânico

SE: Fim do acidente vascular cerebral

ÿRCP6S-SA4R

AVC		550 600
L		689 739
UM		658 708
B		634 684
C		100 50
D		5 6
E		14 16
F		50 100
G		5 5
H		18 18
J		485 585
K		500 600
Massa (kg)	sem freio 2.3 2.4	
	com freio 2.4 2.5	
máx. velocidade (mm/s)	Liderança 2.5	115 95
	Liderar 5	230 195
	Liderar 10	465 395
	Liderar 16	735 630



ST: Acidente vascular cerebral (AVC)

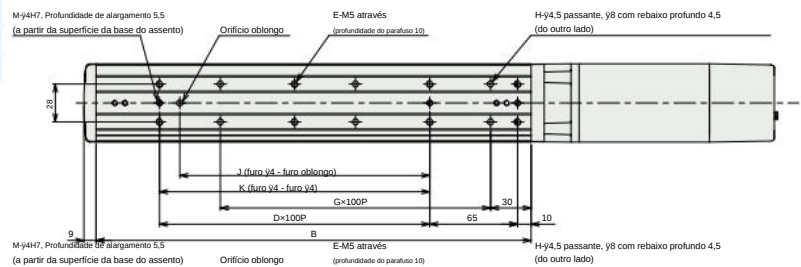
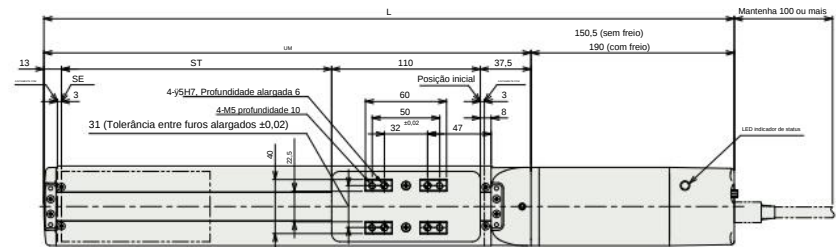
EU: Fim mecânico

SE: Fim do acidente vascular cerebral

Especificação de curso não padrão Dimensões/Massa/Velocidade máxima

ÿRCP6S-SA6C / RCP6SCR-SA6C

	AVC	850 900 950 1000	
L	sem freio 1161 1211 1261 1311		
	com freio 1200,5 1250,5 1300,5 1350,5		
	UM	1010,5 1060,5 1110,5 1160,5	
	B	972 1022 1072 1122	
	D	8 9 9 10	
	E	20 22 22 24	
	G	9 9 10 10	
	H	20 20 22 22	
	J	785 885 885 985	
	K	800 900 900 1000	
	M	3 3 3 3	
Massa (kg)	sem freio 4,9 5,0 5,2 5,4		
	com freio	5.1 5.3 5.4 5.6	
máx. velocidade (mm/s)	Liderar 3	Não suportado	
	Liderar 6	140 125	Não apoiado
	Liderar 12	280 255 230 210	
	Liderar 20	515 465 420 380	



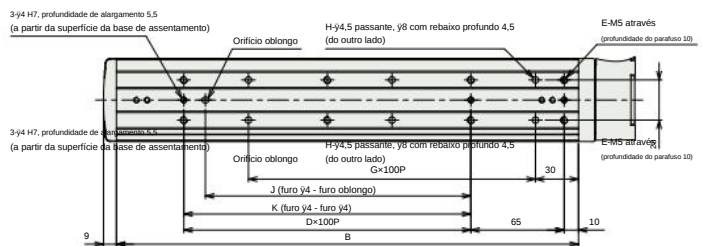
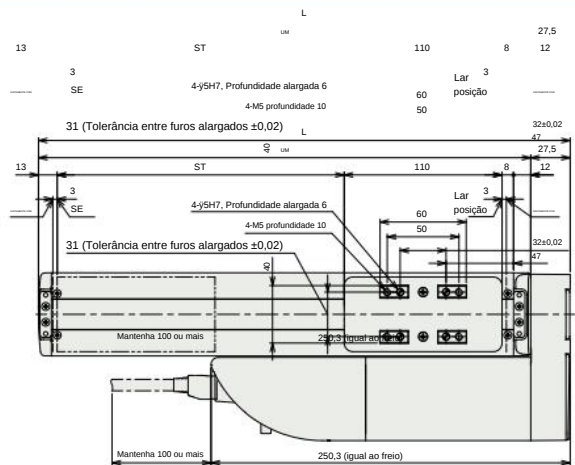
ST: Acidente vascular cerebral (AVC)

EU: Fim mecânico

SE: Fim do acidente vascular cerebral

ÿRCP6S-SA6R

AVC		850 900 950 1000	
L		1020,5 1070,5 1120,5	1170,5
UM		993 1043 1093 1143	
B		972 1022 1072 1122	
D		8 9 9	10
E		20 22 22 24	
G		9 9 10 10	
H		20 20 22 22	
J		785 885 885 985	
K		800 900 900 1000	
Massa (kg)	sem freio 5,2 5,3 5,5 5,7		
	com freio	5,2 5,4 5,6 5,7	
máx. velocidade (mm/s)	Liderar 3	Não suportado	
	Liderar 6	140 125	Não suportado
	Liderar 12	280 255 230 210	
	Liderar 20	515 465 420 380	



ST: Acidosis vascular cerebral (AVC)

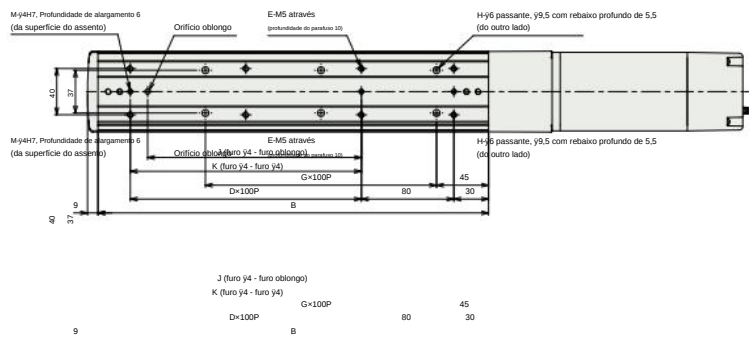
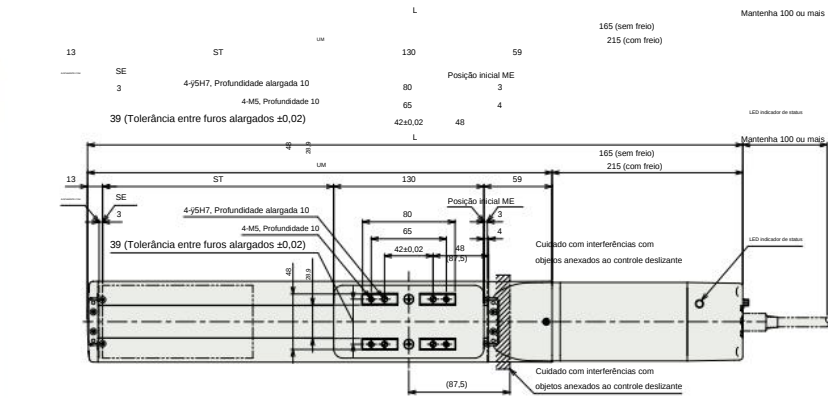
EU: Fim mecânico

SE: Fim do acidente vascular cerebral

Especificação de curso não padrão Dimensões/Massa/Velocidade máxima

ÿRCP6S-SA7C / RCP6SCR-SA7C

AVC		850	900	950	1000	1050	1100	
L	sem freio	1217	1267	1317	1367	1417	1467	
	com freio 1267	1317	1367	1417	1467	1517		
UM		1052	1102	1152	1202	1252	1302	
B		988	1038	1088	1138	1188	1238	
D		8	9	10	10	11		
E		20	22	22	24	24	26	
G		9	9	10	10	11		11
H		20	20	22	22	24	24	
J		785	885	885	985	985	1085	
K		800	900	900	1000	1000	1100	
M		3	3	3				3 3
Massa (kg)	sem freio	7,4	7,6	7,9	8,1	8,3	8,5	
	com freio 7,8	8,1	8,3	8,5	8,7	9,0		
máx. velocidade (mm/s)	Liderar 4	Não suportado						
	Liderar 8	220	200	Não suportado				
	Liderança	16	445	400	365	330	300	275
	Liderar	24	680	615	555	505	460	425

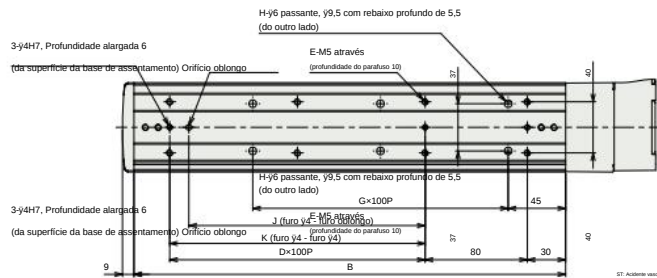
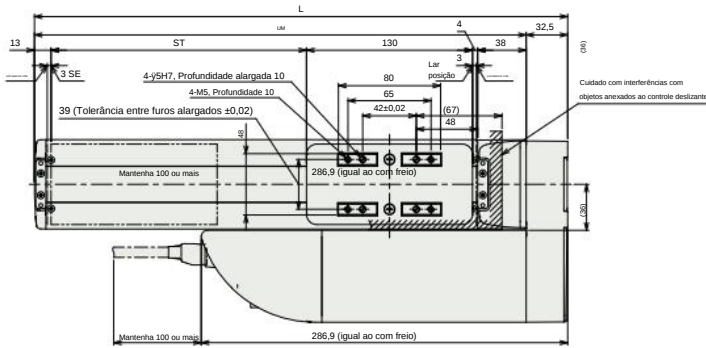
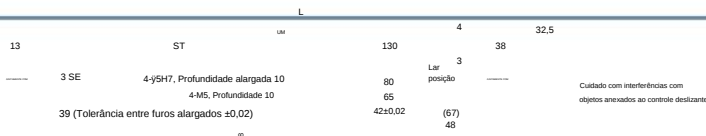


EU: Fim mecânico

SE: Fim do acidente vascular cerebral

ÿRCP6S-SA7R

AVC		850	900	950	1000	1050	1100		
L		1067,5	1117,5	1167,5	1217,5	1267,5	1317,5		
UM		1035	1085	1135	1185	1235	1285		
B		988	1038	1088	1138	1188	1238		
D		8	9	9	10	10	11		
E		20	22	22	24	24	26		
G		9	9	10	10	11			11
H		20	20	22	22	24	24		
J		785	885	885	985	985	1085		
K		800	900	900	1000	1000	1100		
Massa (kg)	sem freio	7,9	8,1	8,4	8,6	8,8	9,1		
	com freio	8,0	8,3	8,5	8,7	8,9	9,2		
máx. velocidade (mm/s)	Liderar 4	Não suportado							
	Liderar 8	220	200	Não suportado					
	Liderar 16	445	400	365	330	300	275		
	Liderar 24	680	615	555	505	460	425		



EU: Fim mecânico

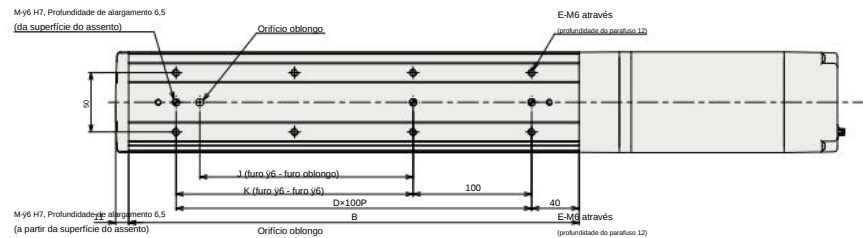
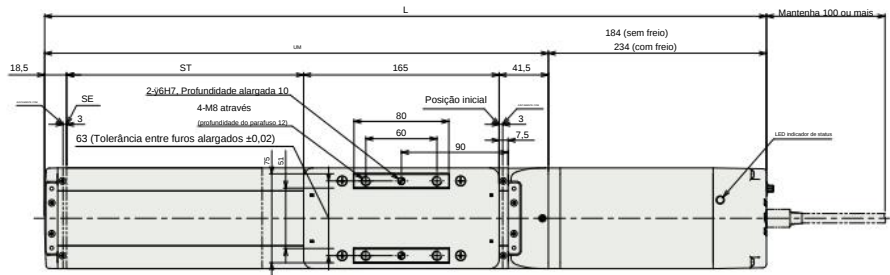
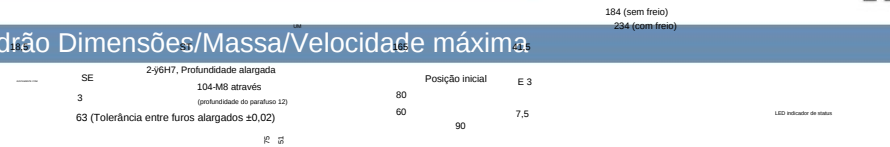
SE: Fim do acidente vascular cerebral

G×100P 45
 J (furo y4 - furo oblongo)
 K (furo y4 - furo y4)
 D×100P 80
 9 B

Especificação de curso não padrão Dimensões/Massa/Velocidade máxima

ÿRCP6S-SA8C / RCP6SCR-SA8C

L	AVC	1150	1200	1250	1300	
	sem freio 1559 1609	1659	1709			
	com freio 1609	1659	1709	1759		
	UM	1375	1425	1475	1525	
	B	1330	1380	1430	1480	
	D	12	13	13	14	
	E	26	28	28	30	
	J	1080	1180	1180	1280	
	K	1100	1200	1200	1300	
	M	3	3	3	3	
Massa (kg)	sem freio 10,7 10,9	11,2	11,5			
	com freio 11,2	11,5	11,7	12,0		
máx. velocidade (mm/s)	Lidera 5	Não suportado				
	Lidera 10	200	185	170	160	
	Liderança 20	405	375	345	320	
	Liderança 30	610	565	525	485	

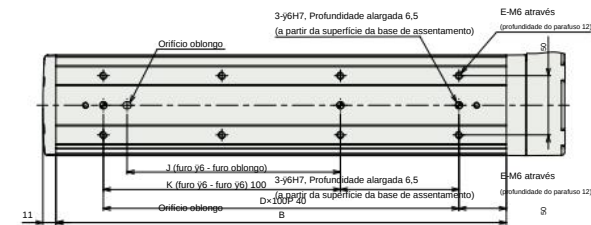
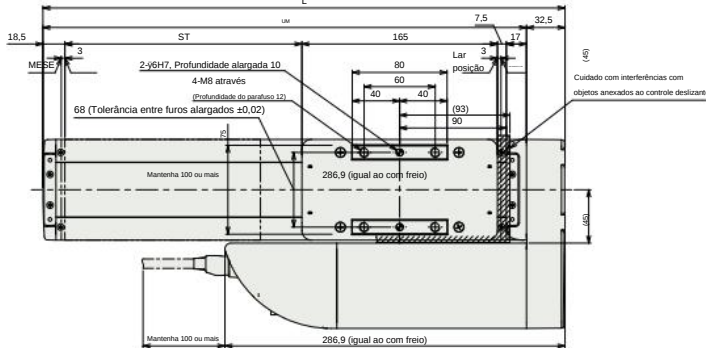
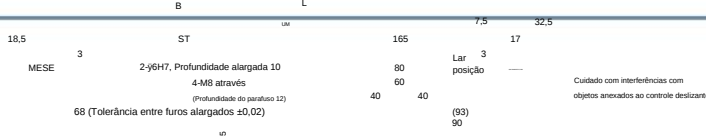


EU: Fim mecânico

SE: Fim do acidente vascular cerebral

ÿRCP6S-SA8R

AVC	1150	1200	1250	1300	
L	1390,5	1440,5	1490,5	1540,5	
UM	1358	1408	1458	1508	
B	1330	1380	1430	1480	
D	12	13	13	14	
E	26	28	28	30	
J	1080	1180	1180	1280	
K	1100	1200	1200	1300	
Massa (kg)	sem freio	11,1	11,4	11,7	12,0
	com freio	11,3	11,6	11,9	12,1
máx. velocidade (mm/s)	Liderar 5	Não suportado			
	Liderança 10	200	185	170	160
	Liderança 20	405	375	345	320
	Liderar 30	610	565	525	485



EU: Fim mecânico

SE: Fim do acidente vascular cerebral

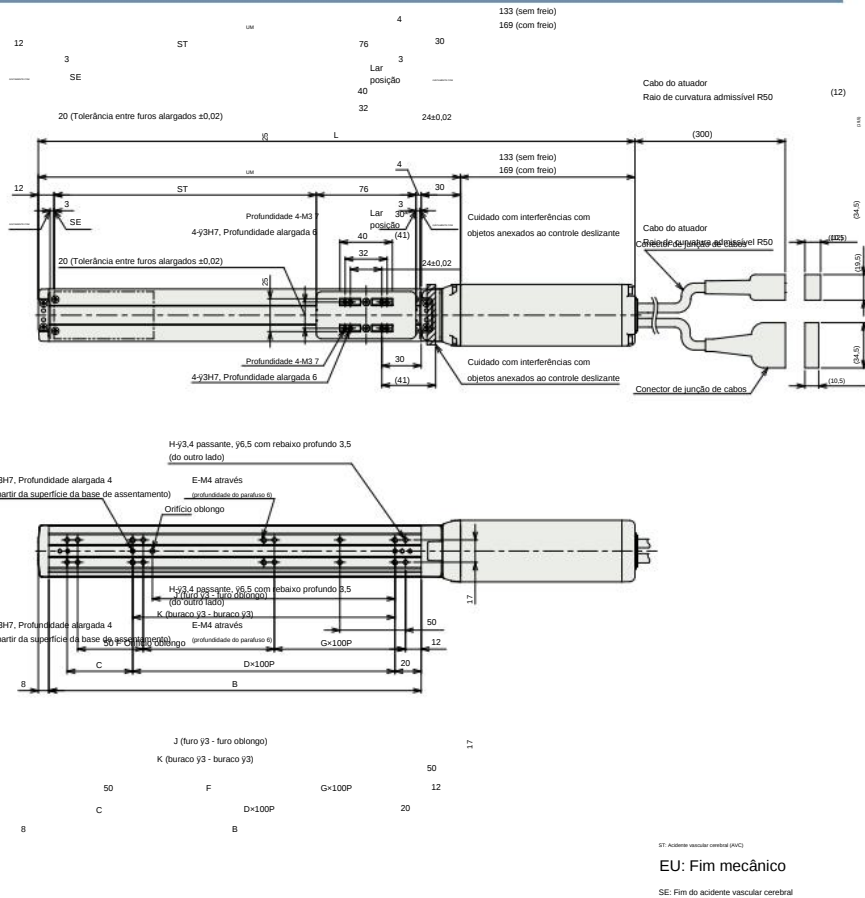
	J (furo y6 - furo oblongo)		
	K (furo y6 - furo y6)	100	
11	Dx100P		40
	B		

Especificação de curso não padrão Dimensões/Massa/Velocidade máxima

(300)

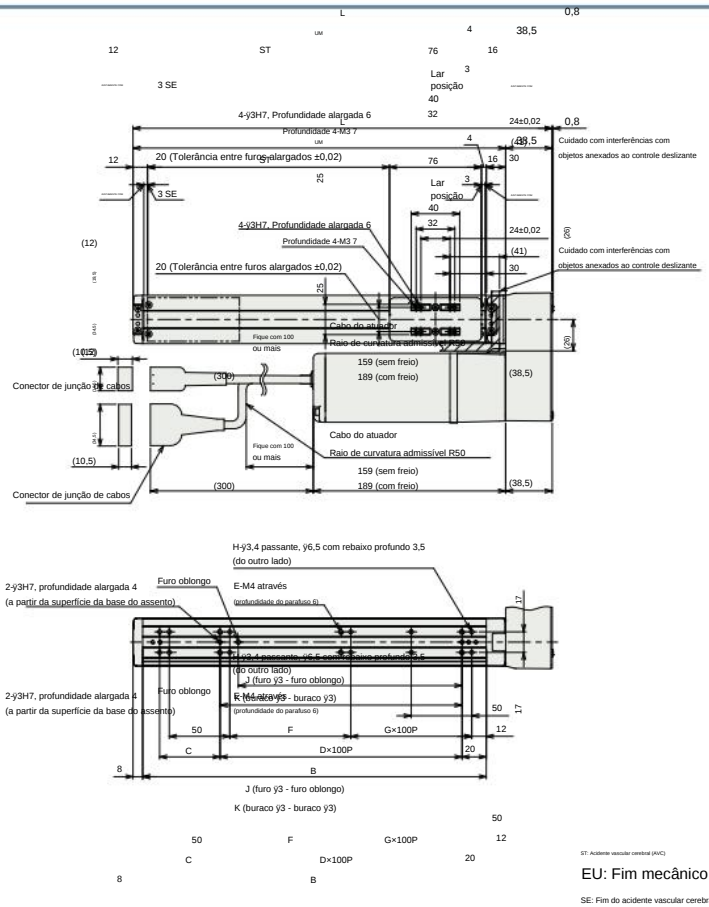
ÿRCS4-SA4C / RCS4CR-SA4C

L	AVC	550	600	650	700	750	800		
	sem freio 805	855	905	955	1005	1055			
	com freio 841	891	941	991	1041	1091			
	UM	672	722	772	822	872	922		
	B	634	684	734	784	834	884		
	C	100	50	100	50	100	50		
	D	5	6	7	6	7			8
	E	14	16	16	18	18	20		
	F	50	100	50	100	50	100		
	G	5	5	6	6	6	7		7
	H	18	18	20	20	22	22		
	J	485	585	585	685	685	785		
	K	500	600	600	700	700	800		
Massa (kg)	sem freio 2.1	2.2	2.3	2.4	2.4	2.5			
	com freio 2.3	2.4	2.5	2.6	2.6	2.7			
máx.	Liderança 2.5	Não suportado							
	Liderar 5	Não suportado							
	Liderança 10	465	395	340	300	260			Não suportado
velocidade (mm/s)	Liderança 16	735	630	540	470	415	365		



ÿRCS4-SA4R

	AVC	550	600	650	700	750	800		
	L	696,5	746,5	796,5	846,5	896,5	946,5		
	UM	658	708	758	808	858	908		
	B	634	684	734	784	834	884		
	C	100	50	100	50	100	50		
	D	5	6	6	7			7	8
	E	14	16	16	18	18	20		
	F	50	100	50	100	50			100
	G	5	5	6	6	7			7
	H	18	18	20	20	22			22
	J	485	585	585	685	685	785		
	K	500	600	600	700	700	800		
Massa (kg)	sem freio	2,4	2,5	2,6	2,6	2,7			2.8
	com freio	2,6	2,7	2,8	2,8	2,9			3.0
máx. velocidade (mm/s)	Liderança 2.5	Não suportado							
	Liderar 5	Não suportado							
	Liderança 10	465	395	340	300	260			Não suportado
	Liderança 16	735	630	540	470	415	365		

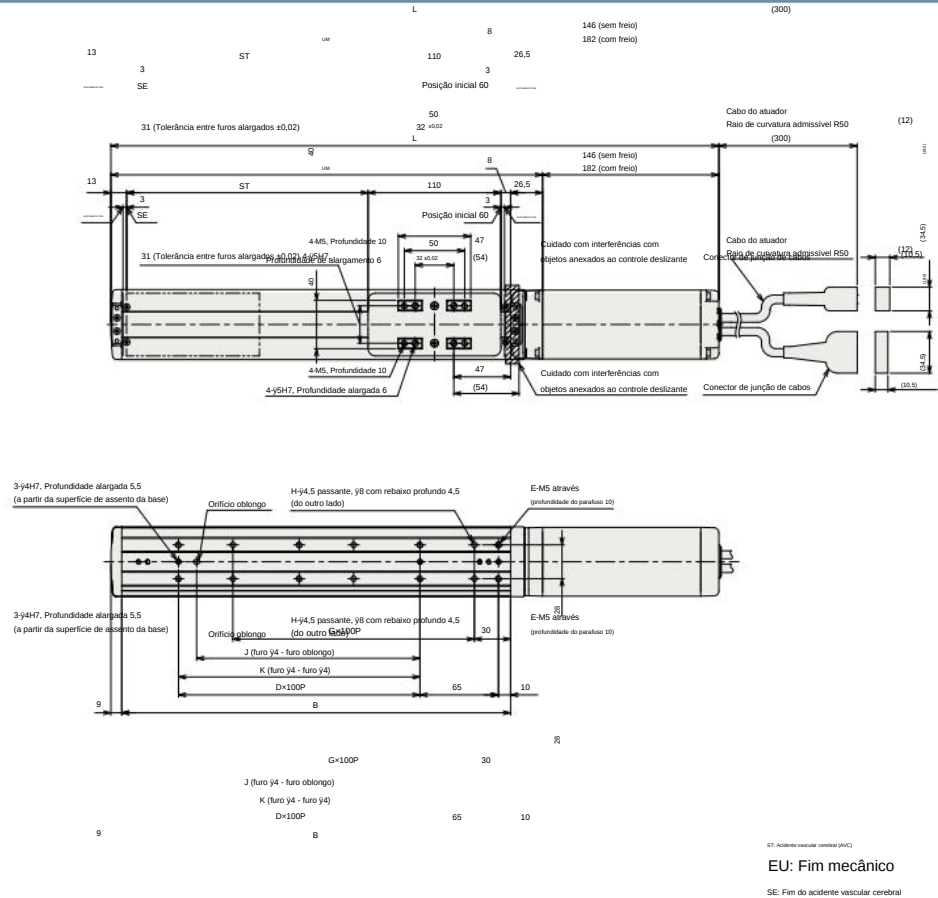


Especificação de curso não padrão Dimensões/Massa/Velocidade máxima

(300)

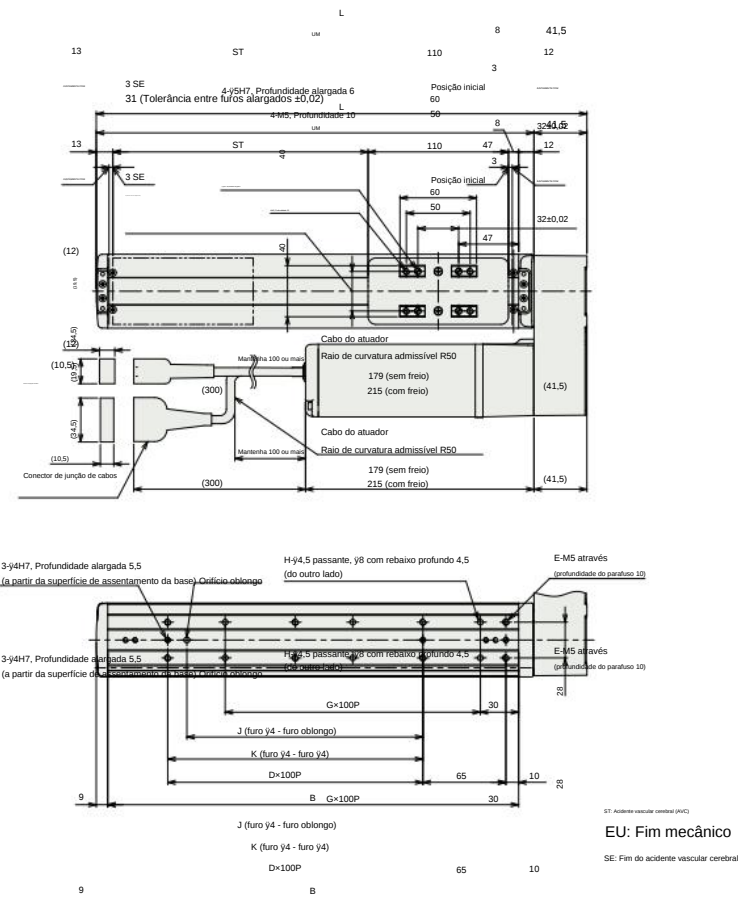
ÿRCS4-SA6C / RCS4CR-SA6C

L	AVC	850	900	950	1000	
	sem freio 1153,5	1203,5	1253,5	1303,5		
	com freio 1189,5	1239,5	1289,5	1339,5		
	UM	1007,5	1057,5	1107,5	1157,5	
	B	972	1022	1072	1122	
	D	8		9	10	
	E	20	22	22	24	
	G	9	9		10	10
	H	20	20	22	22	
	J	785	885	885	985	
	K	800	900	900	1000	
Massa (kg)	sem freio 4,8	5,0	5,2	5,3		
	com freio 5,1	5,3	5,5	5,6		
máx.	Liderar 3	Não suportado				
	Liderar 6	Não suportado				
velocidade (mm/s)	Lead 12	280	Não suportado			
	Liderança 20	515	465	420	380	
	Liderança 30	770	700	630	570	



ÿRCS4-SA6R

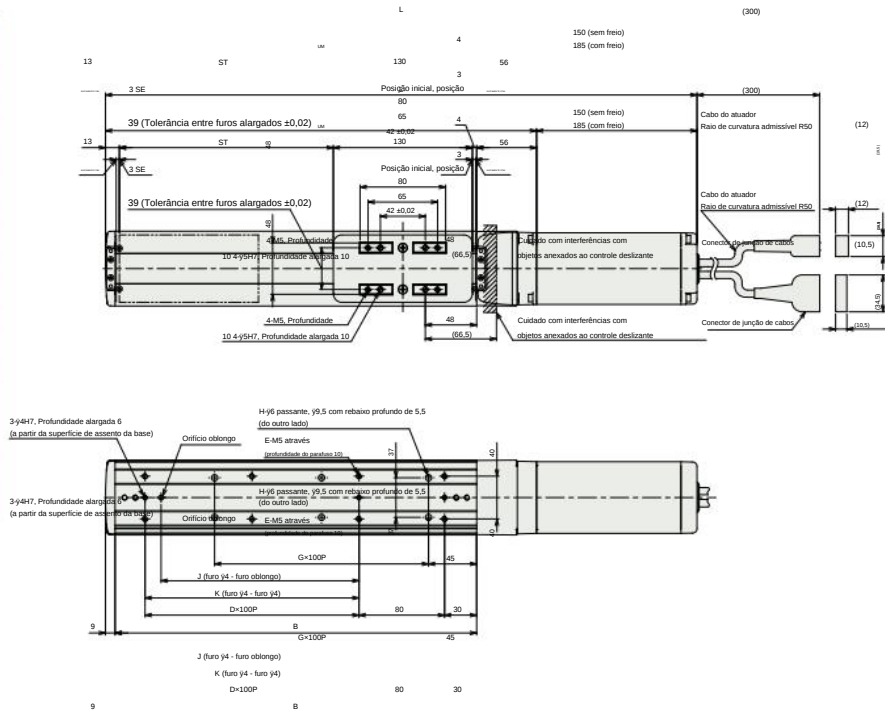
AVC	850 900 950 1000	
L	1034,5 1084,5 1134,5 1184,5	
UM	993 1043 1093 1143	
B	972 1022 1072 1122	
D	8 9 9 10	
E	20 22 22 24	
G	9 9 10 10	
H	20 20 22 22	
J	785 885 885 985	
K	800 900 900 1000	
Massa (kg)	sem freio 5,2 5,4 5,5 5,7 com freio 5,5 5,7 5,8 6,0	
máx. velocidade (mm/s)	Liderar 3	Não suportado
	Liderar 6	Não suportado
	Lead 12 280	Não suportado
	Liderança 20	515 465 420 380
	Liderança 30	770 700 630 570



Especificação de curso não padrão Dimensões/Massa/Velocidade máxima

ýRCS4-SA7C / RCS4CR-SA7C

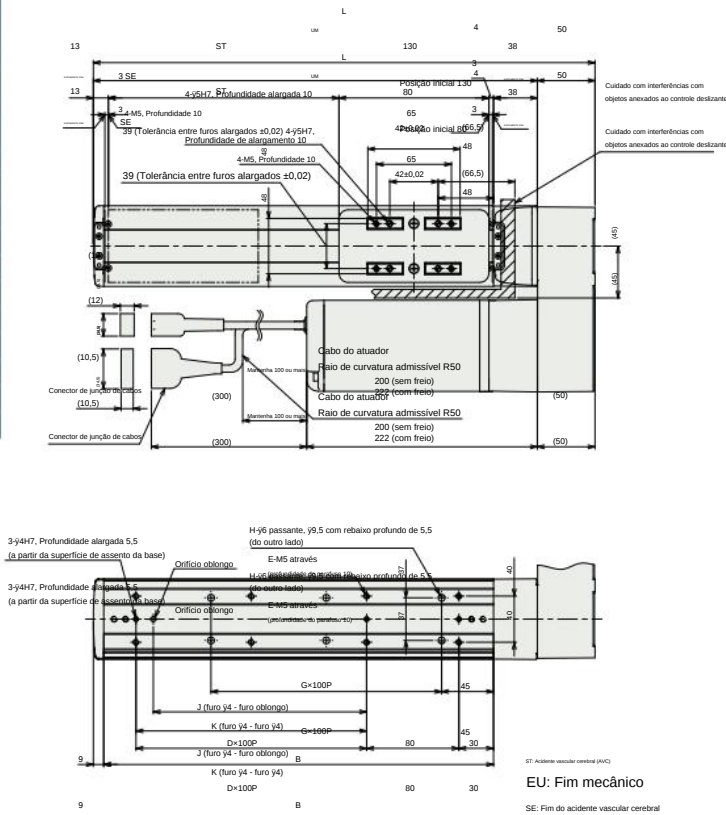
L	AVC	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200
	sem freio 1203	1253	1303	1353	1403	1453	1503	1553	
	com freio 1238	1288	1338	1388	1438	1488	1538	1588	
	UM	1053	1103	1153	1203	1253	1303	1353	1403
	B	988	1038	1088	1138	1188	1238	1288	1338
	D	8	9	10	10	11	11	12	
E	20	22	22	24	24	24	26	26	28
G	9	9	10	10	11	11	12	12	
H	20	20	22	22	24	24	26	26	
J	785	885	885	985	985	1085	1085	1185	
K	800	900	900	1000	1000	1100	1100	1200	
Massa (kg)	sem freio 7,3	7,6	7,8	8,0	8,3	8,5	8,7	9,0	
	com freio 7,8	8,1	8,3	8,5	8,8	9,0	9,2	9,5	
máx. velocidade (mm/s)	Liderar 4	Não suportado							
	Liderar 8	Não suportado							
	Liderança 16	445	400	365	330	300	Não suportado		
	Liderar 24	680	615	555	505	460	425	390	360
	Liderança 36	1010	910	820	750	680	630	580	530



EU: Fim mecânico

ÿRCS4-SA7R

	AVC	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200			
	L	1085	1135	1185	1235	1285	1335	1385	1435			
	UM	1035	1085	1135	1185	1235	1285	1335	1385			
	B	988	1038	1088	1138	1188	1238	1288	1338			
	D	8	9	9	10	10	11			11	12	
	E	20	22	22	24	24	26	26	28			
	G	9	9	10	10	11				11	12	12
	H	20	20	22	22	24	24	26	26			
	J	785	885	885	985	985	1085	1085	1185			
	K	800	900	900	1000	1000	1100	1100	1200			
Massa (kg)	sem freio	8,1	8,3	8,6	8,8	9,1	9,3	9,5	9,8			
	com freio	8,6	8,8	9,1	9,3	9,6	9,8	10,0	10,3			
máx. velocidade (mm/s)	Liderar 4								Não suportado			
	Liderar 8								Não suportado			
	Liderar 16	445	400	365	330	300	Não suportado					
	Liderar 24	680	615	555	505	460	425	390	360			
	Liderança 36	1010	910	820	750	680	630	580	530			

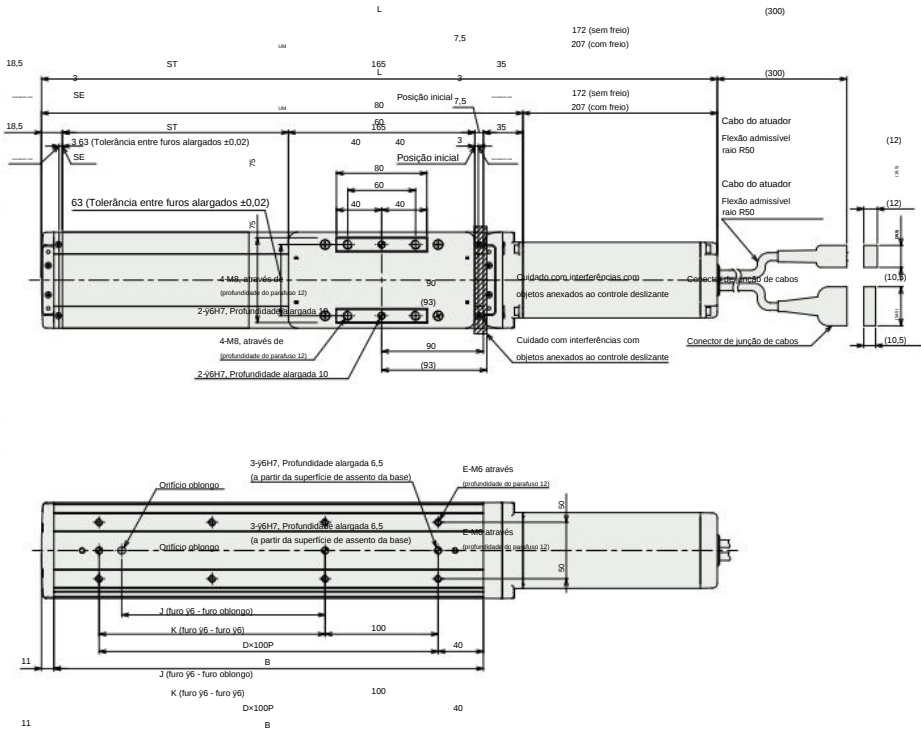


EU: Fim mecânico

Especificação de curso não padrão Dimensões/Massa/Velocidade máxima

ýRCS4-SA8C / RCS4CR-SA8C

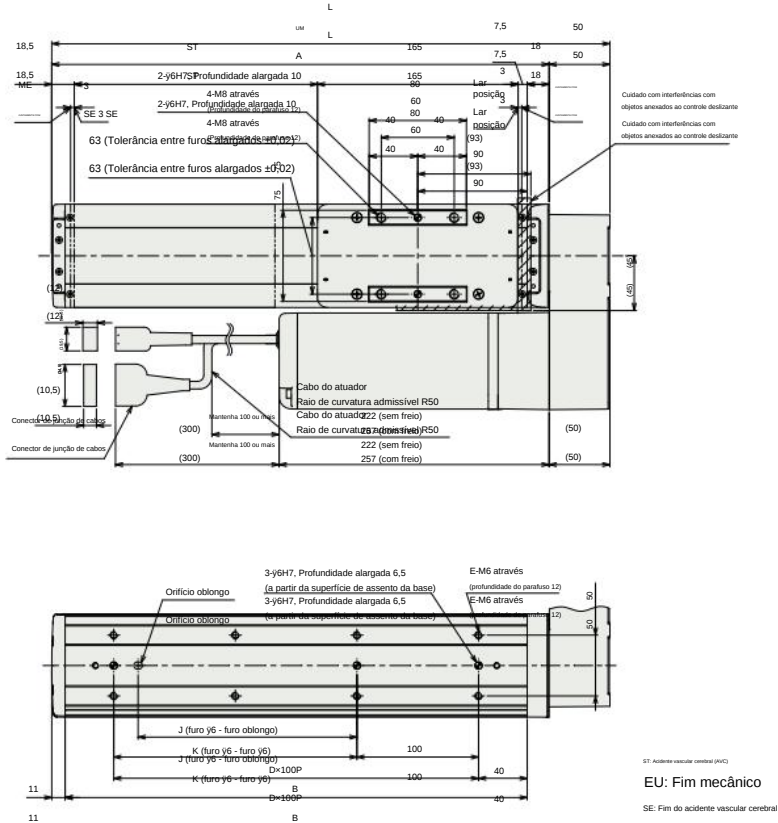
L	AVC	1150	1200	1250	1300	
	sem freio 1548	1598	1648	1698		
	com freio 1583	1633	1683	1733		
	UM	1376	1426	1476	1526	
	B	1330	1380	1430	1480	
	D	12	13	13	14	
	E	26	28	28	30	
	J	1080	1180	1180	1280	
	K	1100	1200	1200	1300	
Massa (kg)	sem freio 11,1	11,4	11,7	12,0		
	com freio 11,6	11,9	12,2	12,5		
máx. velocidade (mm/s)	Liderar 5	Não suportado				
	Liderar 10	Não suportado				
	Liderança 20	405	375	345	320	
	Liderança 30	610	565	525	485	
	Liderança 48	1030	950	880	820	



EU: Fim mecânico

ÿRCS4-SA8R

	AVC	1150	1200	1250	1300	
	L	1409	1459	1509	1559	
	UM	1359	1409	1459	1509	
	B	1330	1380	1430	1480	
	D	12	13	13	14	
	E	26	28	28	30	
	J	1080	1180	1180	1280	
	K	1100	1200	1200	1300	
Massa	sem freio	12,0	12,3	12,6	12,8	
(kg)	com freio	12,5	12,8	13,1	13,3	
máx. velocidade (mm/s)	Liderar 5	Não suportado				
	Liderar 10	Não suportado				
	Liderar 20	405	375	345	320	
	Liderar 30	610	565	525	485	
	Liderança 48	1030	950	880	820	

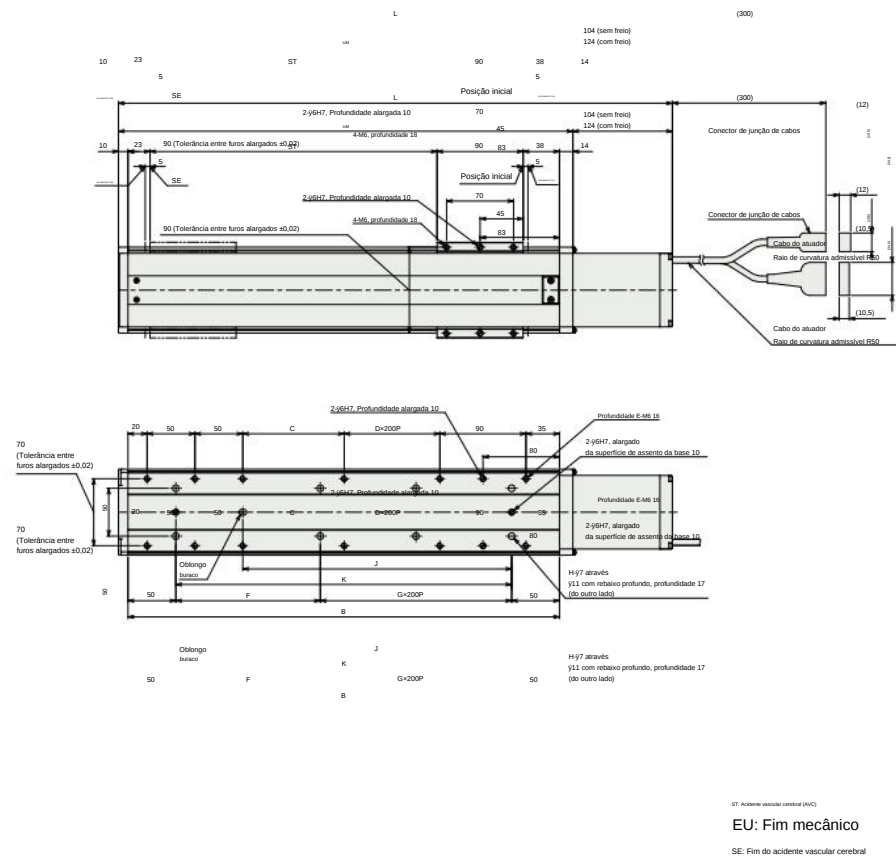


EU: Fim mecânico
SE: Fim do acidente vascular cere

Especificação de curso não padrão Dimensões/Massa/Velocidade máxima

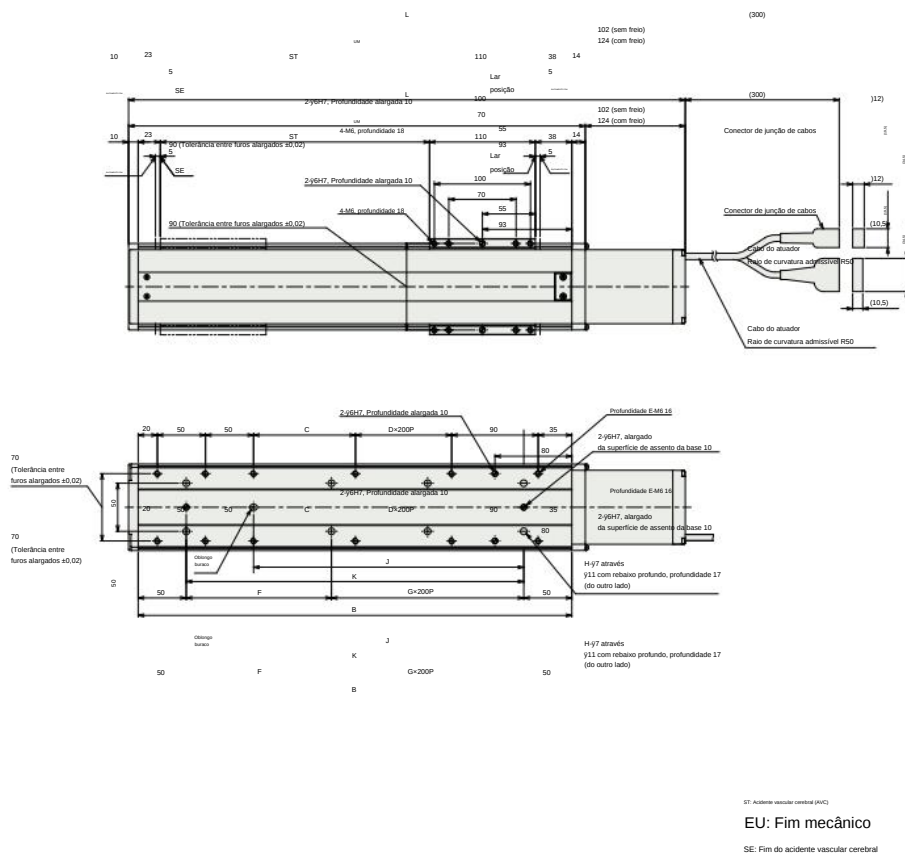
ýİSB-SXM-60 / İSPB-SXM-60

AVC			950 1000 1050 1100				
L 60W	sem freio 1229 1279 1329 1379						
	com freio 1249		1299 1349 1399				
UM			1125 1175 1225 1275				
B			1101 1151 1201 1251				
C			256 106 156 206				
D			3 4 4 4				
E			16 18 18 18				
F			201 251 101 151				
G			4 4 5 5				
H			12 12 14 14				
J			931 981 1031 1081				
K			1001 1051 1101 1151				
Massa (kg)	60W	sem freio 9,1 9,5 9,8 10,2					
		com freio 9,4 9,7 10,1 10,4					
máx. velocidade (mm/s)	Líderar 4		80 80 70 70				
	Líderar 8		170 170 140 140				
	Líderar 16		340 340 285 285				



ýİSB-SXL-WA-60 / İSPB-SXL-WA-60

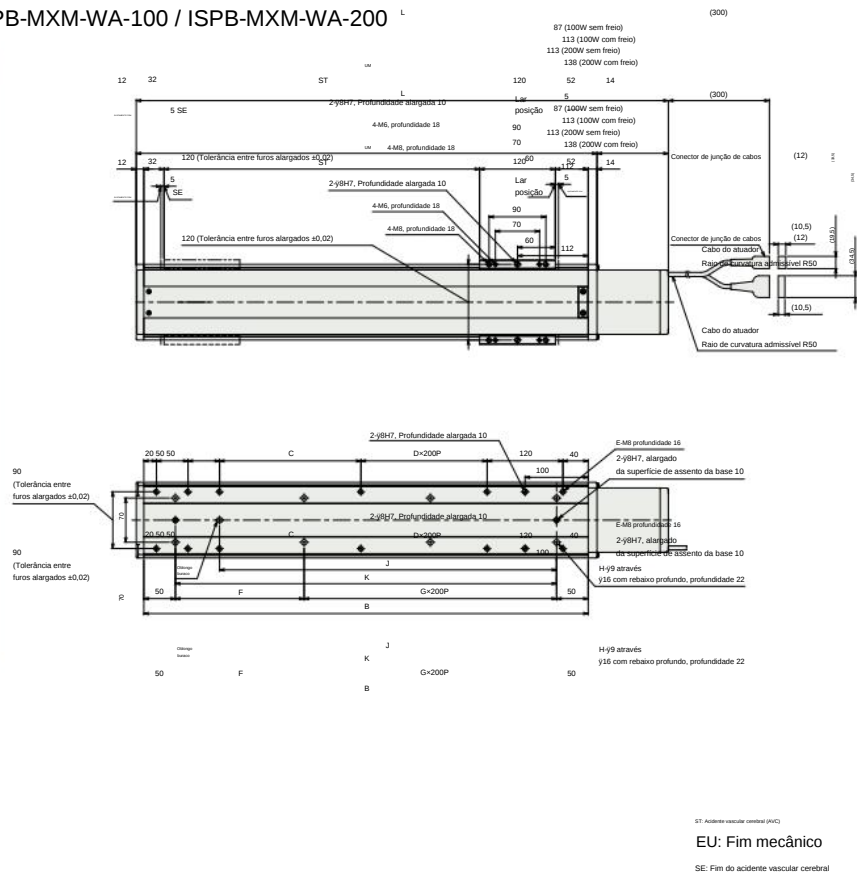
		AVC	930 980 1030 1080			
L 60W		sem freio 1229 1279	1329	1379		
		com freio 1249	1299	1349	1399	
		UM	1125	1175	1225	1275
		B	1101	1151	1201	1251
		C	256	106	156	206
		D	3	4	4	4
		E	16	18	18	18
		F	201	251	101	151
		G	4	4	5	5
		H	12	12	14	14
		J	931	981	1031	1081
		K	1001	1051	1101	1151
Massa (kg)	60W	sem freio 9,2 9,6	9,9	10,3		
		com freio 9,5 9,8	10,2	10,5		
máx. velocidade (mm/s)		Liderar 4	80	80	70	70
		Liderar 8	170	170	140	140
		Liderança 16	340	340	285	285



Especificação de curso não padrão Dimensões/Massa/Velocidade máxima

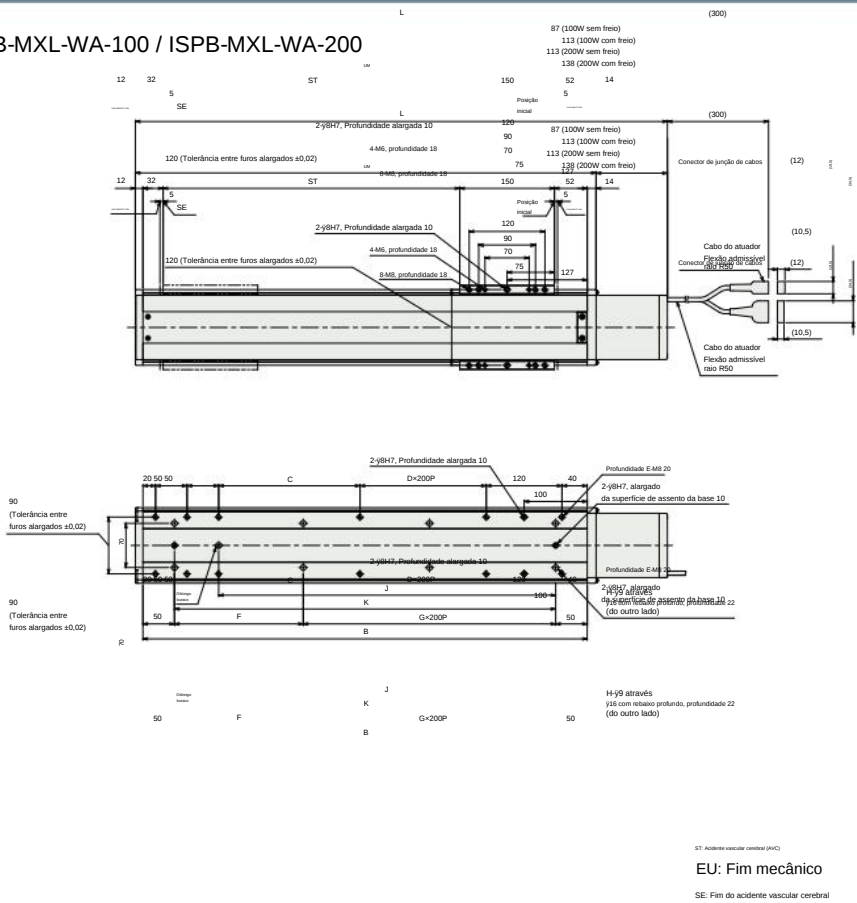
yiSB-MXM-WA-100 / ISB-MXM-WA-200 / ISPB-MXM-WA-100 / ISPB-MXM-WA-200

AVC		1150	1200	1250	1300	
L	100W	sem freio 1467	1517	1567	1617	
		com freio 1493	1543	1593	1643	
	200W	sem freio 1493	1543	1593	1643	
		com freio 1518	1568	1618	1668	
UM		1380	1430	1480	1530	
B		1354	1404	1454	1504	
C		274	124	174	224	
D		4	5	5		5
E		18	20	20	20	
F		254	104	154	204	
G		5	6	6	6	
H		14	16	16	16	
J		1184	1234	1284	1334	
K		1254	1304	1354	1404	
M Massa (kg)	100W	sem freio 19,3	19,9	20,6	21,2	
		com freio 19,8	20,4	21,0	21,7	
	200W	sem freio 19,8	20,4	21,0	21,7	
		com freio 20,3	21,0	21,6	22,2	
máx. velocidade (mm/s)	Liderar 5		Não suportado			
	Liderar 10		190	190	165	165
	Liderança 20		390	390	335	335
	Liderança 30		575	575	500	500



İSB-MXL-WA-100 / İSB-MXL-WA-200 / İSPB-MXL-WA-100 / İSPB-MXL-WA-200

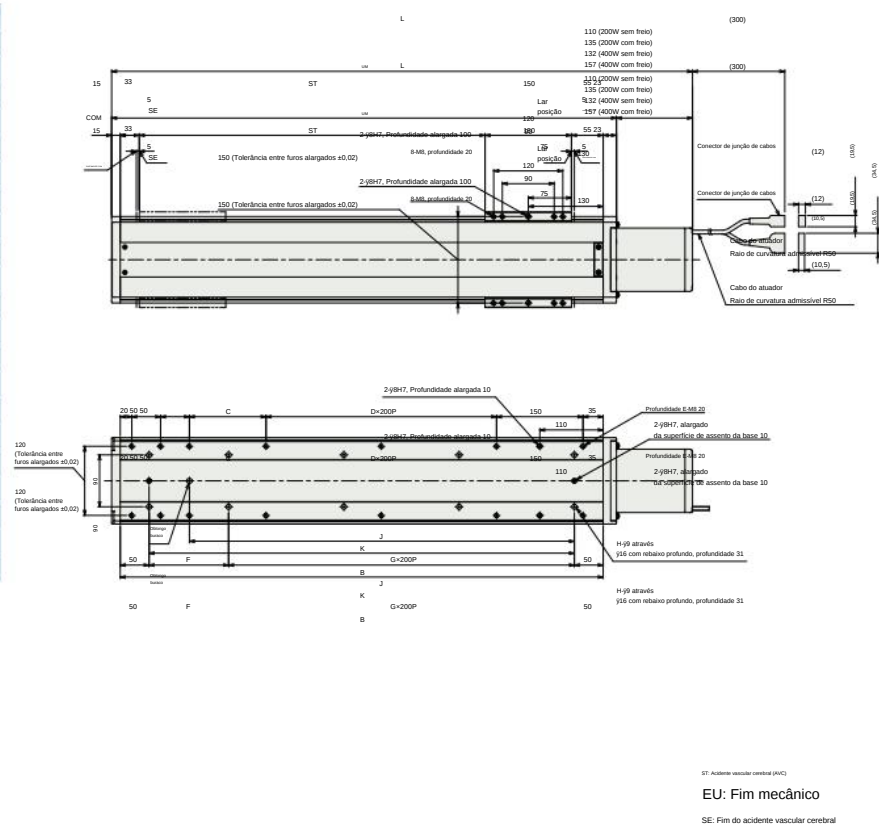
		AVC	1120	1170	1220	1270	
L	100W	sem freio	1467	1517	1567	1617	
		com freio	1493	1543	1593	1643	
	200W	sem freio	1493	1543	1593	1643	
		com freio	1518	1568	1618	1668	
A			1380	1430	1480	1530	
B			1354 1404 1454 1504				
C			274 124 174 224				
D			4		5		5 5
E			18 20 20 20				
F			254 104 154 204				
G			5		6		6 6
H			14 16 16 16				
J			1184 1234 1284 1334				
K			1254 1304 1354 1404				
Massa (kg)	100W	sem freio	19,6	20,2	20,9	21,5	
		com freio	20,1	20,7	21,3	22,0	
	200W	sem freio	20,1	20,7	21,3	22,0	
		com freio	20,6	21,3	21,9	22,5	
máx. velocidade (mm/s)		Lidera 5	Não suportado				
		Lidera 10	190 190 165 165				
		Liderança 20	390 390 335 335				
		Liderança 30	575 575 500 500				



Exatidão de curso não padrão Dimensões/Massa/Velocidade máxima

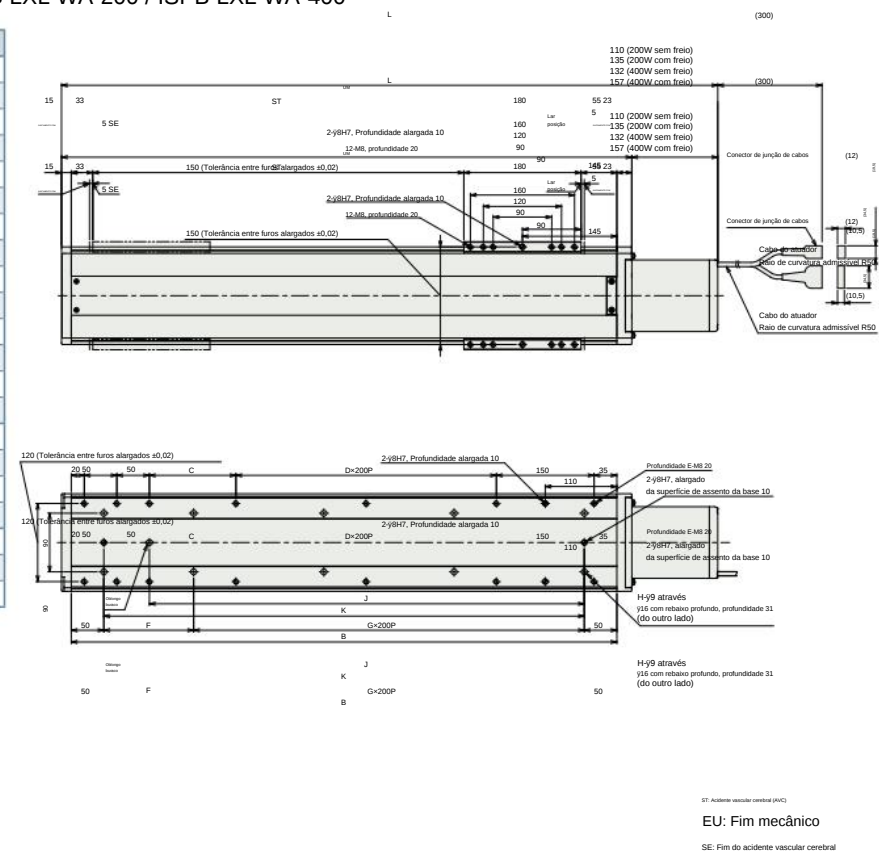
İSB-LXM-WA-200 / İSB-LXM-WA-400 / İSPB-LXM-WA-200 / İSPB-LXM-WA-400

AVC			1350	1400	1450	1500	1550	1600
L		sem freio	1736	1786	1836	1886	1936	1986
	200W	com freio	1761	1811	1861	1911	1961	2011
		sem freio	1758	1808	1858	1908	1958	2008
	400W	com freio	1783	1833	1883	1933	1983	2033
UM			1626	1676	1726	1776	1826	1876
B			1588	1638	1688	1738	1788	1838
C			283	133	183	233	283	133
D			5	6	6	6	6	7
E			20	22	22	22	24	
F			288	138	188	238	288	138
G			6	7	7	7	7	8
H			16	18	18	18	20	
J			1418	1468	1518	1568	1618	1668
K			1488	1538	1588	1638	1688	1738
Massa (kg)	200	sem freio	31,0	31,9	32,8	33,6	34,5	35,4
		W com freio	31,6	32,5	33,4	34,2	35,1	36,0
	400	sem freio	31,5	32,4	33,2	34,1	35,0	35,8
		W com freio	32,1	33,0	33,8	34,7	35,6	36,4
máx. velocidade (mm/s)		Liderança	10	185	185	160	145	145
		Liderança	20	370	370	330	330	290
		Liderança	40	740	740	650	650	580



İSB-LXL-WA-200 / İSB-LXL-WA-400 / İSPB-LXL-WA-200 / İSPB-LXL-WA-400

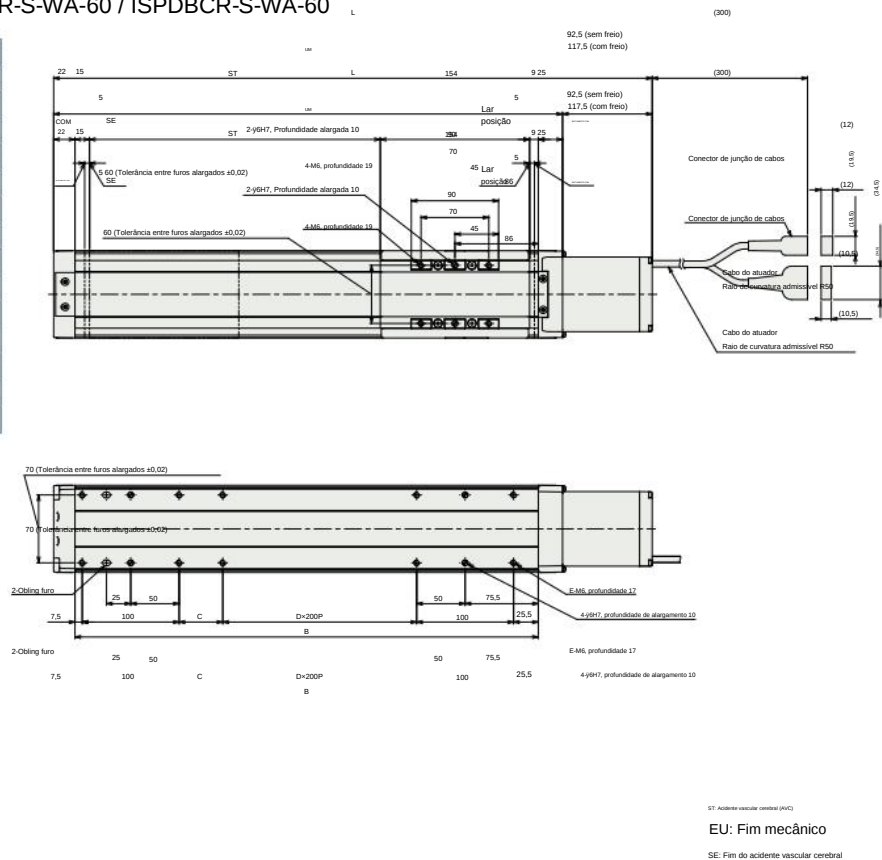
AVC		1320	1370	1420	1470	1520	1570
L		sem freio 1736 1786 1836 1886 1936 1986					
	200W	com freio 1761 1811 1861 1911 1961 2011					
		sem freio 1758 1808 1858 1908 1958 2008					
	400W	com freio 1783 1833 1883 1933 1983 2033					
A		1626	1676	1726	1776	1826	1876
B		1588 1638				1688	1738
C		283 133 183				233 283	133
D		5 6		6 6		6	7
E		20 22 22 22 22 24					
F		288 138 188				238 288	138
G		6 7 7		7 7		8	
H		16 18 18 18 18 20					
J		1418 1468		1518 1568		1618 1668	
K		1488 1538		1588 1638		1688 1738	
Massa (kg)	200	sem freio 31,5 32,4 33,2 34,1 35,0 35,8					
		W com freio 32,1 33,0 33,8 34,7 35,6 36,4					
		sem freio 31,9 32,8 33,7 34,6 35,4 36,3					
		W com freio 32,5 33,4 34,3 35,2 36,0 36,9					
máx. velocidade (mm/s)		Liderança 10		185	185	160	160
		Liderança 20		370	370	330	330
		Liderança 40		740	740	650	650



Especificação de curso não padrão Dimensões/Massa/Velocidade máxima

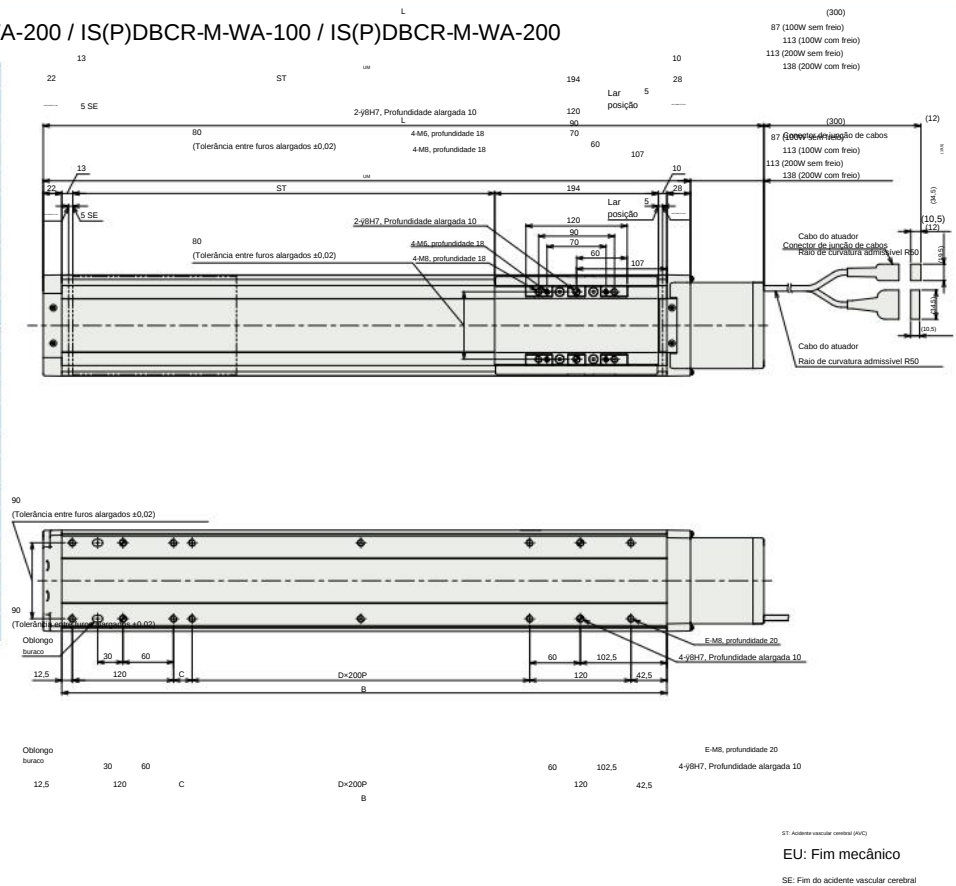
İSDB-S-WA-60 / İSPDB-S-WA-60 / İSDBCR-S-WA-60 / İSPDBCR-S-WA-60

		AVC	850	900	950	1000	1050	1100		
L 60W		sem freio 1167,	5 1217,5	5 1267,5	5 1317,5	5 1367,5	5 1417,5			
		com freio 1192,	5 1242,5	5 1292,5	5 1342,5	5 1392,5	5 1442,5			
		UM	1075	1125	1175	1225	1275	1325		
		B	1028	1078	1128	1178	1228	1278		
		C	195	45	95	145	195	45		
		D	3	4	5	4	4	4	5	
		E	14	16	16	16	16	18		
de 60W (kg)	Maisa	sem freio 9,5	9,8	10,2	10,6	10,9	11,3			
		com freio 9,7	10,0	10,4	10,8	11,1	11,5			
	CR	sem freio 9,6	9,9	10,3	10,7	11,0	11,4			
	60W	com freio 9,8	10,1	10,5	10,9	11,2	11,6			
máx. velocidade (mm/s)		Liderança 4	105	95	85	75	65			
		Liderança 8	210	190	175	160	145	130		
		Liderança 16	430	390	350	320	295	270		



YİS(P)DB-M-WA-100 / İS(P)DB-M-WA-200 / İS(P)DBCR-M-WA-100 / İS(P)DBCR-M-WA-200

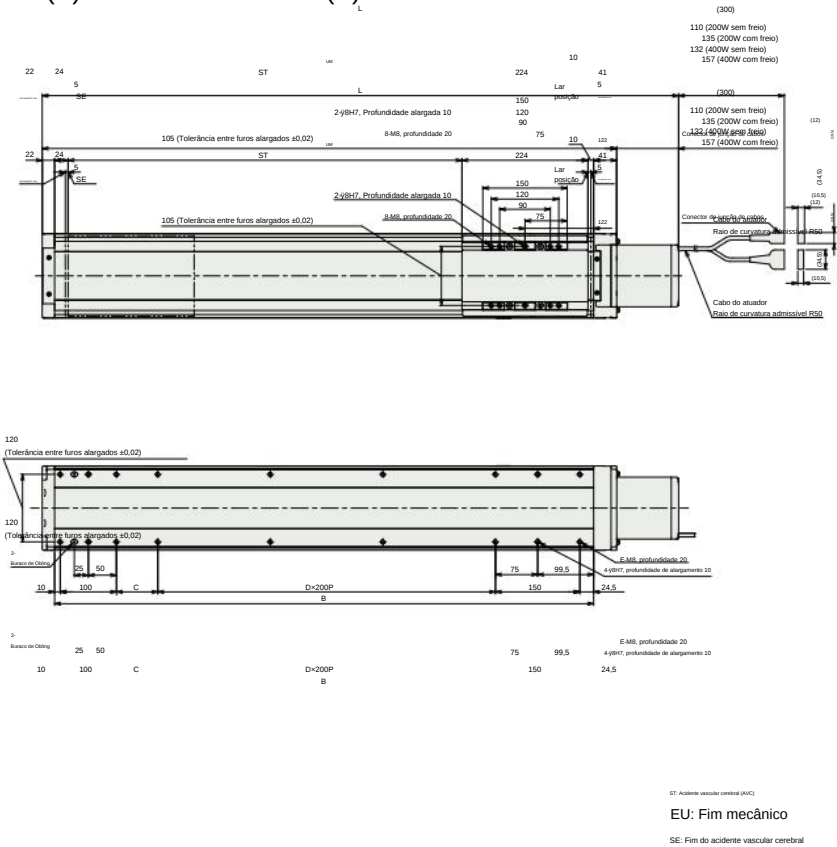
AVC		1150	1200	1250	1300	
L	100W	sem freio	1504	1554	1604	1654
		com freio	1530	1580	1630	1680
	200W	sem freio	1530	1580	1630	1680
		com freio	1555	1605	1655	1705
A		1417	1467	1517	1567	
B		1367	1417	1467	1517	
C		72	122	172	22	
D		5	5	5	6	
		18	18	18	20	
Massa (kg)	100W	E sem freio	20,8	21,4	22,0	22,7
		com freio	21,1	21,7	22,3	23,0
	200W	sem freio	21,1	21,7	22,4	23,0
		com freio	21,5	22,1	22,8	23,4
	CR	sem freio	20,7	21,3	22,0	22,6
	100W	com freio	21,0	21,6	22,3	22,9
	CR	sem freio	21,1	21,7	22,4	23,0
	200W	com freio	21,5	22,1	22,8	23,4
velocidade máxima (mm/s)		Liderança 5	Não suportado			
		Liderança 10	200	185	170	160
		Liderança 20	400	370	345	320
		Liderança 30	600	555	515	480



Especificação de curso não padrão Dimensões/Massa/Velocidade máxima

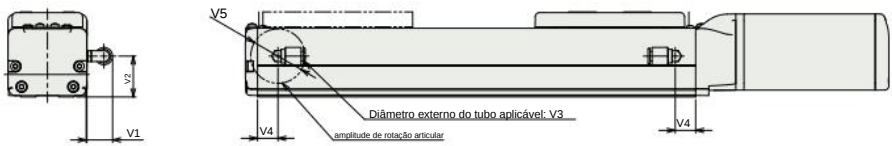
İS(P)DB-L-WA-200 / İS(P)DB-L-WA-400 / İS(P)DBCR-L-WA-200 / İS(P)DBCR-L-WA-400

AVC		1350	1400	1450	1500	1550	1600	
L	200W	sem freio	1781	1831	1881	1931	1981	2031
		com freio	1806	1856	1906	1956	2006	2056
	400W	sem freio	1803	1853	1903	1953	2003	2053
		com freio	1828	1878	1928	1978	2028	2078
UM		1671	1721	1771	1821	1871	1921	
B		1608	1658	1708	1758	1808	1858	
C		123,5	173,5	23,5	73,5	123,5	173,5	
D		6	6	7	7	7	7	
		20	20	22	22	22		
de 400 W (kg)	200W	E sem freio	33,6	34,4	35,3	36,2	37,0	37,9
		com freio	34,1	34,9	35,8	36,7	37,5	38,4
	Messa	sem freio	34,0	34,8	35,7	36,6	37,4	38,3
		com freio	34,5	35,3	36,2	37,1	37,9	38,8
	CR	sem freio	33,3	34,1	35,0	35,8	36,7	37,5
	200W	com freio	33,8	34,6	35,5	36,3	37,2	38,0
CR	sem freio	33,7	34,5	35,4	36,2	37,1	37,9	
	400W	com freio	34,2	35,0	35,9	36,7	37,6	38,4
máx. velocidade (mm/s)		Liderança	10	185	175	165	155	145
		Liderança	20	380	355	335	315	295
		Liderança	40	760	710	670	630	590



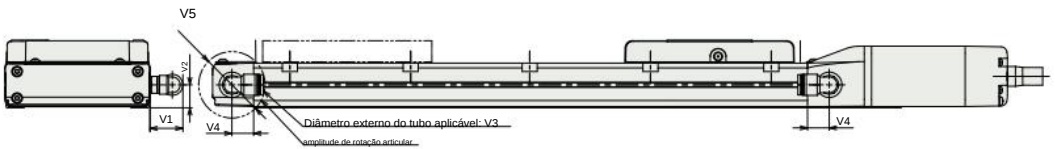
Opções de montagem de especificação conjunta

• Tipo deslizante das séries RCP6 (S) e RCS4



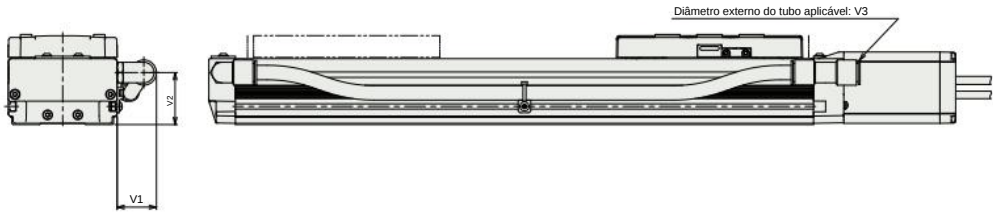
Modelo	V1	V2	V3	V4	V5
RCP6(S)-SA4C / SA4R RCS4-SA4C / SA4R	18,9	28	y6	6	y42
RCP6(S)-SA6C / SA6R RCS4-SA6C / SA6R	18,9	30	y6	15	y42
RCP6(S)-SA7C / SA7R RCS4-SA7C / SA7R	25,5	36,5	y8	15	f49
RCP6(S)-SA8C / SA8R RCS4-SA8C / SA8R	25,5	40	y8	15	f49

ÿ Tipo deslizante largo das séries RCP6 (S) e RCS4



Modelo	V1	V2	V3	V4	V5
RCP6(S)-WSA10C / WSA10R RCS4-WSA10C / WSA10R	23,8	16,5	y8	15,5	y48
RCP6(S)-WSA12C / WSA12R RCS4-WSA12C / WSA12R	27,3	19	y10	18	y55
RCP6(S)-WSA14C / WSA14R RCS4-WSA14C / WSA14R	27,3	22,5 y10		19	y55
RCP6(S)-WSA16C / WSA16R RCS4-WSA16C / WSA16R	27,3	25,5 y10		18	y55

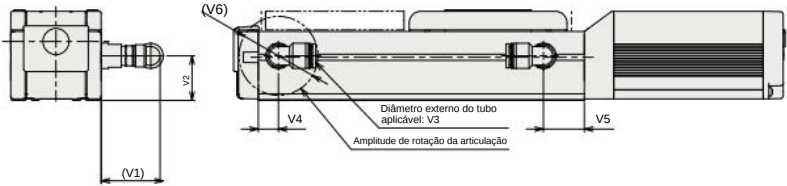
•Tipo deslizante da série ISDB



Modelo	V1	V2	V3
IS(P)DB-S	32,5	43	y12
IS(P)DB-M / MX	32,5	55,5	y12
IS(P)DB-L / LX	32,5	66,5	y12

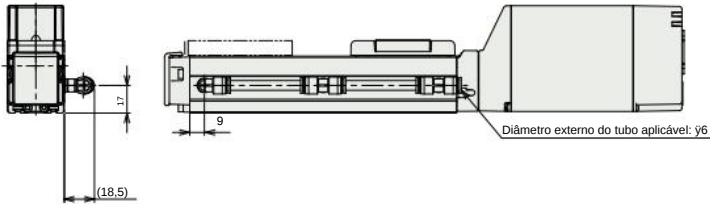
Dimensões para montagem com junta de encaixe.

ŷTipo de controle deslizante EC *Exceto EC-(D) S3ŷA

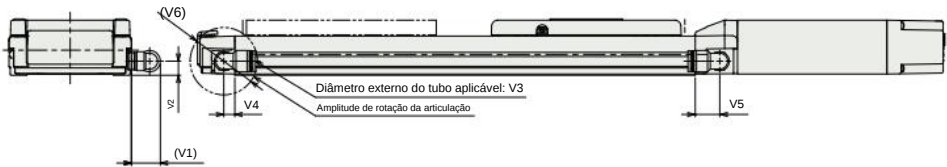


Nome do modelo	V1	V2	V3	V4	V5	V6
EC-(D)S3(R)	17,5	17	y6	9	9	y34
EC-(D)S4ŷ(A)(R)	17,5	27,5	y6	10	15	y34
EC-(D)S6ŷ(A)(R)	43,3	31	y10	14	28,5	y55
EC-(D)S7ŷ(A)(R)	43,3	42	y10	14	30	y55
EC-(D)S6ŷAH(R)	26,3	41	y10	25	25	y55
EC-(D)S6XŷAH(R)	31	19,5	y10	21	21	y55
EC-(D)S7ŷAH(R)	26,3	48	y10	44,5	44,5	y55
EC-(D)S7XŷAH(R)	31	22	y10	21	21	y55
EC-S8(X)ŷ(A)(R)	31	41	y10	15	15	y55

ŷEC-(D) S3ŷA



ŷTipo deslizante largo EC



Nome do modelo	V1	V2	V3	V4	V5	V6
EC-(D)WS10(R)	23,7	11,5	y10	9	20	y55
EC-(D)WS12(R)	33,2	16	y10	9	20	y55

MEMORANDO

Nº de catálogo CJ0277-5A (maio de 2024)

IAI America, Inc.

Sede nos EUA e Região Oeste (Los Angeles): 2690 W. 237th Street, Torrance, CA 90505 (800) 736-1712 **Escritório da Região Centro-Oeste (Chicago):** 110 E. State Pkwy, Schaumburg, IL 60173 (800) 944-0333 **Escritório da Região Sudeste (Atlanta):** 1220 Kennestone Circle, Suite 108, Marietta, GA 30066 (678) 354-9470

www.intelligentactuator.com

Sede no Japão: 577-1 Obane, Shimizu-ku, Shizuoka-shi, Shizuoka, 424-0103, Japão. As informações contidas neste folheto do produto podem ser alteradas sem aviso prévio devido a melhorias no produto.

IAI Industrieroboter GmbH, Ober der Röth 4, D-65824 Schwalbach am Taunus, Alemanha; **IAI (Xangai) Co., Ltd.** Centro de negócios Jiahua de Xangai A8-303, 808, Hongqiao Rd., Xangai 200030, China **IAI Robot (Tailândia) Co., Ltd.** 825 Phairojkkijja Tower 7º andar, Debaratana Rd., Bangna Nuea, Bangna, Bangkok 10260, Tailândia